

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

In re Patent Application of:)	
)	
Yusaku FUJII)	
)	Group Art Unit: Unassigned
Serial No.: To be assigned)	
)	Examiner: Unassigned
Filed: September 19, 2000)	
)	
For: APPARATUS AND METHOD)	
FOR MATCHING FINGERPRINT)	



**SUBMISSION OF CERTIFIED COPY OF PRIOR FOREIGN
APPLICATION IN ACCORDANCE
WITH THE REQUIREMENTS OF 37 C.F.R. §1.55**

Honorable Commissioner of
Patents and Trademarks
Washington, D.C. 20231

Sir:

In accordance with the provisions of 37 C.F.R. §1.55, the applicants submit herewith a certified copy of the following foreign application:

Japanese Patent Application No. 11-292847
Filed: October 14, 1999

It is respectfully requested that the applicants be given the benefit of the foreign filing date as evidenced by the certified papers attached hereto, in accordance with the requirements of 35 U.S.C. §119.

Respectfully submitted,
STAAS & HALSEY LLP

Date: September 19, 2000

By: _____

James D. Halsey, Jr.
Registration No. 22,729

700 Eleventh Street, N.W., Suite 500
Washington, D.C. 20001
(202) 434-1500

PATENT OFFICE
JAPANESE GOVERNMENT

JC515 U.S. PTO
09/665159
09/19/00

This is to certify that the annexed is a true copy of the following
application as filed with this Office.

Date of Application: October 14, 1999

Application Number: Patent Application
No. 11-292847

Applicant(s): FUJITSU LIMITED

June 9, 2000

Commissioner,
Patent Office Takahiko Kondo

Certificate No. 2000-3044625

日 本 国 特 許 庁

PATENT OFFICE
JAPANESE GOVERNMENT

JCS15 U.S. PTO
09/665159
09/19/00

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されて
る事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed
this Office.

願 年 月 日
Date of Application:

1999年10月14日

願 番 号
Application Number:

平成11年特許願第292847号

願 人
Applicant(s):

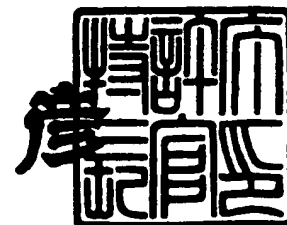
富士通株式会社

CERTIFIED COPY OF
PRIORITY DOCUMENT

2000年 6月 9日

特許庁長官
Commissioner,
Patent Office

近 藤 隆 彦



【書類名】 特許願

【整理番号】 9951247

【提出日】 平成11年10月14日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 G06K 9/00

【発明の名称】 指紋照合装置及び照合方法

【請求項の数】 9

【発明者】

 【住所又は居所】 神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番1号 富士通株式会社内

 【氏名】 藤井 勇作

【特許出願人】

 【識別番号】 000005223

 【氏名又は名称】 富士通株式会社

【代理人】

 【識別番号】 100074099

 【住所又は居所】 東京都千代田区二番町8番地20 二番町ビル3F

 【弁理士】

 【氏名又は名称】 大菅 義之

 【電話番号】 03-3238-0031

【選任した代理人】

 【識別番号】 100067987

 【住所又は居所】 神奈川県横浜市鶴見区北寺尾7-25-28-503

 【弁理士】

 【氏名又は名称】 久木元 彰

 【電話番号】 045-573-3683

【手数料の表示】

 【予納台帳番号】 012542

 【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9705047

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 指紋照合装置及び照合方法

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する装置において、

該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、

該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合する照合手段と、を備えることを特徴とする装置。

【請求項 2】 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋とを照合し、指紋の一致・不一致を判定する装置において、

前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成する仮想特徴点生成手段と、

該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の該仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、

該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合する照合手段と、を備えることを特徴とする装置。

【請求項 3】 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する装置において、

前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成する仮想特徴点生成手段と、

該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載ってい

る隆線及び周囲の仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、

該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合し、該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合することにより、該照合対象の特徴点の一致を判定する照合判定手段と、
を備えることを特徴とする装置。

【請求項 4】取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、

(a) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(b) 該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合するステップと、
を備えることを特徴とする方法。

【請求項 5】取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋とを照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、

(a) 前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、

(b) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の該仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(c) 該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋に

において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合するステップと、

を備えることを特徴とする方法。

【請求項 6】 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、

(a) 前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、

(b) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線及び周囲の仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(c) 該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合し、該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合することにより、該照合対象の特徴点の一致を判定するステップと、

を備えることを特徴とする方法。

【請求項 7】 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法をコンピュータに実現させるプログラムを記録した記録媒体において、該方法は、

(a) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(b) 該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合するステップと、

を備えることを特徴とする、コンピュータ読み取り可能な記録媒体。

【請求項 8】取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋とを照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法をコンピュータに実現させるプログラムを記録した記録媒体において、該方法は、

(a) 前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、

(b) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の該仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(c) 該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合するステップと、

を備えることを特徴とする、コンピュータ読み取り可能な記録媒体。

【請求項 9】取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法をコンピュータに実現させるプログラムを記録した記録媒体において、該方法は、

(a) 前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、

(b) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線及び周囲の仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(c) 該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合し、該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合することにより、該照合対象の特徴点の一致を判定するステップと、

を備えることを特徴とする、コンピュータ読み取り可能な記録媒体。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】

本発明は、指紋照合装置及び照合方法に関する。

【0002】

【従来の技術】

近年、コンピュータが広範な社会システムの中に導入されるに伴い、セキュリティに関心が集まっている。従来、コンピュータ室への入室や端末利用の際の本人確認手段として、IDカードやパスワードが用いられてきた。しかし、それらはセキュリティの面で多くの課題が残されている。

【0003】

パスワードよりも信頼性の高い本人確認手段として、生体情報を利用した個人照合技術が注目されている。個人固有の生体情報を用いて本人確認をすると、その信頼性は非常に高いものとなる。

【0004】

本人確認に利用できる生体情報の一つに指紋がある。指紋は、「万人不同」、「終生不変」という二大特徴を持つと言われ、本人確認の有力な手段と考えられている。近年では、指紋を用いた個人照合システムに対して多くの研究開発が行われている。

【0005】

個人照合に用いることのできる生体情報として、指紋・声紋・虹彩・網膜血管分布図・サインなどがある。これらは、CCDカメラなどの各種センサで計測し、画像などの電子情報に変換する。その後、センサで得られた生体情報に種々の情報処理を行い、生体照合に必要なキーとなる情報を抽出する。この生体キー情報と予め登録されている各個人の生体キー情報とを照合し、本人確認を行う。

【0006】

具体的な生体情報として、指紋を考える。

人間の指先には細かな凹凸がある。凸部の連なりを隆線という。隆線は個人に固有な様々な紋様を形成している。隆線をたどっていくと二つに分かれる点（分

岐点)や、行き止まりの点(端点)にぶつかる。この分岐点や端点の分布は人によりすべて異なるため、指紋の特徴点と呼ばれる。特徴点分布の照合は、個人を特定するための有力な手段として用いられている。指紋照合では、これらの特徴点の位置、種類、方向の一致を確かめ、同一な指紋であるかどうかを調べている。

【0007】

【発明が解決しようとする課題】

従来の指紋の照合は、主に特徴点間の隆線長の照合で行っていた(例えば、特開平11-195119号公報参照)。しかし、隆線長だけの照合では不十分である場合があり、指紋照合に関する照合性能のさらなる向上化が求められている。また、この方法では、指紋データの一部に隆線長のデータを記録することになるが、その記録は、効率的ではない。すなわち、指紋データサイズが大きくなる傾向がある。

【0008】

本発明の課題は、より信頼性の高い指紋照合装置及びその方法を提供することである。

【0009】

【課題を解決するための手段】

本発明の第1の側面における装置は、取得した第1の指紋と、予め登録されている第2の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する装置において、該第1及び第2の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、該第1の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第2の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合する照合手段とを備えることを特徴とする。

【0010】

本発明の第2の側面における装置は、取得した第1の指紋と、予め登録されている第2の指紋とを照合し、指紋の一致・不一致を判定する装置において、前記

第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成する仮想特徴点生成手段と、該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の該仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合する照合手段とを備えることを特徴とする。

【 0 0 1 1 】

本発明の第 3 の側面における装置は、取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する装置において、前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成する仮想特徴点生成手段と、該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線及び周囲の仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合し、該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合することにより、該照合対象の特徴点の一致を判定する照合判定手段とを備えることを特徴とする。

【 0 0 1 2 】

本発明の第 1 の側面における方法は、取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、（a）該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、（b）該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合するステ

ップとを備えることを特徴とする。

【0013】

本発明の第2の側面における方法は、取得した第1の指紋と、予め登録されている第2の指紋とを照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、（a）前記第1と第2の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、（b）該第1及び第2の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の該仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、（c）該第1の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第2の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合するステップとを備えることを特徴とする。

【0014】

本発明の第3の側面における方法は、取得した第1の指紋と、予め登録されている第2の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、（a）前記第1と第2の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、（b）該第1及び第2の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線及び周囲の仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、（c）該第1の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第2の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合し、該第1の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第2の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合することにより、該照合対象の特徴点の一致を判定するステップとを備えることを特徴とする。

【0015】

本発明によれば、照合対象の特徴点の周囲の特徴点について、照合対象の特徴点からの隆線を含めて照合を行うので、周囲の特徴点の位置、方向、種類の照合のみからでは得られない、精度の良い指紋照合を行うことが出来る。

【0016】

また、仮想特徴点を生成し、これを使って照合することにより、実際の特徴点が、指紋採取時の押圧の差や汗で特徴点の形が変化しても、その特徴点の周囲の隆線構造を反映した形で照合を行うことが出来るので、指紋の特徴点の変化に強い指紋照合を行うことが出来る。

【0017】

更に、照合対象の特徴点からの隆線の関係と、仮想特徴点を併用することで、より指紋のゆがみや、欠陥、隆線の癒着、亀裂などに強い指紋照合を行うことが出来る。

【0018】

【発明の実施の形態】

本発明の実施形態においては、照合すべき一つの特徴点と他の特徴点との隆線のつながり具合の情報と、隆線のつながり具合によって関係付けられる特徴点の特徴点情報を参照することで、照合すべき特徴点周辺の隆線構造の照合を行う。

【0019】

更に、本発明の実施形態では、一つの特徴点に関連づけられた他の特徴点情報を持つ場合、各特徴点に割り振られた識別子を用いて他の特徴点情報を管理する。

【0020】

そして、本発明の実施形態によれば、ある特徴点を照合する時、近傍の特徴点の特徴情報を参照するので、特徴点の照合を精度良くすることが出来る。更に、近傍の特徴点の種類が端点であるか分岐点であるかを判別するので、端点から分岐点、または、分岐点から端点に変遷した場合の詳細な照合が出来る。結果的に、照合性能の向上が期待できる。

【0021】

更に、特徴点情報を特徴点の識別子を使って管理するので、複数のデータが散在せず、また、効率的に指紋データを表現できるため、指紋データ量が小さくなる。

【0022】

指紋の隆線には、行き止まる部分（端点）と枝分かれする部分（分岐点）がある。この端点と分岐点の分布は、人それぞれ異なり、通常、この分布を比較することで二つの指紋が同じであるかどうか判定できる。例えば、二つの指紋を照合する時、各々の指紋に含まれる特徴点をすべて抜き出し、個々の特徴点を順次比較する。特徴点の比較は、その位置、種類（端点、または、分岐点）、方向などを比較することで行う。これらが予め決められた範囲内で一致すれば、その特徴点は照合したと判定する。指紋全体で、この照合した特徴点が全部の特徴点数に対して所定の割合を越えた場合などに、その二つの指紋が照合したと判断する。

【0023】

従来、個々の特徴点同士の照合は、特徴点の位置、種類、方向の照合で行っていた。しかし、これらの照合だけでは、十分な照合性能が得られないため、更に照合条件を厳しくする場合がある。それには、例えば、特徴点と特徴点の間に挟まれている隆線本数や、特徴点間の隆線長等を比較する方法などがある。

【0024】

本発明の実施形態においては、従来の特徴点情報である、特徴点の位置、種類、方向の他に、隆線に関する情報を照合に用いる。ここで、一例として、特徴点の方向は、以下のように定める。

【0025】

図1は、特徴点の方向の定義を説明する図である。

特徴点の方向は、検出すべき指紋画像に含まれる隆線方向を検出することによって定義する。

【0026】

隆線方向の検出方法の一つの例としては、入力された指紋画像を細線化した指紋細線画像からハフ変換を用いて隆線方向を検出する方法が考えられる。ハフ変換については、画像解析ハンドブック（東京大学出版会）のP572～P573を参照されたい。隆線方向の検出方法の各ステップは、以下のステップからなる。

- 1) 採取した指紋画像から、指紋細線画像を生成する。
- 2) 指紋細線画像を細線が数本入る程度のブロック領域に分割する。

3) 各ブロック領域に対して、隆線の細線画素をハフ変換し、直線成分を抽出する。抽出した直線成分から、そのブロックの局所隆線方向が分かる。

4) 大局的な隆線方向を、自身のブロックと周辺ブロックの隆線方向との平均をとることで求める。

【0027】

このようにして隆線方向を最初に検出する。次に、特徴点の方向であるが、特徴点が端点の場合でも分岐点の場合でも、特徴点の方向は上記のようにして検出された隆線の方に平行に設定する。そして、図1の1のように、特徴点が端点である場合には、隆線の延びている方向を特徴点(端点)の方向とする。また、図1の2のように、特徴点が分岐点である場合には、隆線の本数が増えている方向を特徴点(分岐点)の方向とする。

【0028】

図2は、本発明の特徴点照合方法の第1の実施形態を説明する図である。

図2で中央に丸で示した特徴点が、これから照合を行う特徴点であり、今後これを注目特徴点と呼ぶことにする。四角で示した特徴点は、注目特徴点の近傍にある特徴点であり、これを近傍特徴点と呼ぶことにする。また、注目特徴点につながっている隆線を0次隆線、そのn本となりの隆線をそれぞれ、n次隆線、-n次隆線(nは自然数、符号は、両隣の特定の方向を示す：同図の場合、図面の上方を正の方向に取っている)と呼ぶことにする。

【0029】

注目特徴点は、m次隆線(mは整数)につながっている近傍特徴点に関する情報を持つ。注目特徴点の照合は、この近傍特徴点の照合で、一致・不一致の判定を行う。結果的に注目特徴点の照合とは、近傍特徴点を照合しているので、注目特徴点周辺の隆線構造をも含めて照合していることになる。今後、このm次隆線につながっている特徴点をm次主関係特徴点と呼ぶ。また、m次隆線とm次主関係特徴点を合わせて関係情報と呼ぶことにする。

【0030】

また、文章内で照合する、または、一致するという表現が出てくるが、これは所定の範囲内で一致するという意味を表している。

図 2 及び図 3 は、本発明の注目特徴点の第 1 の実施形態の照合方法を説明する図である。

【0031】

図 2 が予め登録してある指紋であり、図 3 が照合しようとしている指紋とする。

まず、本実施形態では、登録指紋の各特徴点に一致する入力指紋の特徴点の探索は、特徴点同士の照合を可能な組み合わせについて行い、これらの内、最も得点の高いものを一致した特徴点と見なす。この処理は、従来行われている処理であって、更に、本実施形態では、以下のような方法を使用する。なお、後述の他の実施形態においても、従来行われていた一致する特徴点の探索は行うことが前提になっているものとする。ただし、本発明は、従来の一致特徴点の探索方法との組み合わせのみに限定するものではない。

【0032】

本実施形態の特徴点照合方法では、それぞれの特徴点に対応して m 次主関係特徴点の特徴点情報を持たせる。例えば、図 4 は、特徴点情報を格納する場合のデータ構造を示す図であるが、図 2 において注目特徴点 I D 1 1 に対応したデータは、以下の I D 9 ~ I D 1 3 の特徴点に関する情報を持つ。

- ・ 特徴点の位置
- ・ 特徴点の種類（端点か分岐点か）
- ・ 特徴点の方向
- ・ 0 次隆線は、I D 1 0 の特徴点につながっている。
- ・ 1 次隆線は、I D 9 の特徴点につながっている。
- ・ 2 次隆線は、I D 9 の特徴点につながっている。
- ・ - 1 次隆線は、I D 1 2 の特徴点につながっている。
- ・ - 2 次隆線は、I D 1 3 の特徴点につながっている。

【0033】

このように、一つの特徴点のデータは、特徴点そのものの情報の他に、その特徴点に接続する隆線に関する情報を持つ。また、各特徴点は識別子で管理され、I D 1 1 の特徴点の照合に、例えば、I D 9 と I D 1 0 の特徴点の情報が必要に

なった場合には、ID9とID10をキーにデータ検索を行い、特徴点ID9とID10のエントリを探し、この中から、ID9とID10の特徴点の位置、種類、方法などの情報を抽出する。例えば、これらの情報は以下のようなものである。

- ・ ID9の特徴点は、種類：分岐点、座標：(100、150)、方向：左から右である。

- ・ ID10の特徴点は、種類：分岐点、座標(90、160)、方向：右から左である。

【0034】

同様に図3の注目特徴点に対応するデータは、以下のID1～ID5の特徴点に関する情報とそれらの特徴点情報を持つ。

- ・ 特徴点の位置
- ・ 特徴点の種類
- ・ 特徴点の方向
- ・ 0次隆線は、ID2の特徴点につながっている。
- ・ 1次隆線は、ID1の特徴点につながっている。
- ・ 2次隆線は、ID1の特徴点につながっている。
- ・ -1次隆線は、ID4の特徴点につながっている。
- ・ -2次隆線は、ID5の特徴点につながっている。

【0035】

図2の注目特徴点と図3の注目特徴点の照合は以下のようにして行う。

まず、0次主関係特徴点を照合する。すなわち、0次隆線につながっている他の特徴点(図2のID10、図3のID2)が同一の特徴点であれば、図2と図3の注目特徴点の0次隆線についての関係は、同じであると判定する。

【0036】

図2のID10と図3のID2の特徴点の照合は、従来通りの照合方法を用いることが出来る。例えば、特徴点の位置、種類、方向が所定の値の範囲内で一致していれば、同一の特徴点と見なす。

【0037】

同じようにして、1次隆線、2次隆線、-1次隆線、-2次隆線に関して照合を行う。図2と図3の注目特徴点に関するn次隆線の照合は、以下のようになる。

- ・ 2次隆線の隆線構造は一致。(図2のID9と図3のID1は同一特徴点)
- ・ 1次隆線の隆線構造は一致。(図2のID9と図3のID1は同一特徴点)
- ・ 0次隆線の隆線構造は一致。(図2のID10と図3のID2は同一特徴点)
- ・ -1次隆線の隆線構造は一致。(図2のID12と図3のID4は同一特徴点)
- ・ -2次隆線の隆線構造は不一致。(図2のID13と図3のID5は異なる特徴点)

最後に、これらの隆線構造の照合をすべて考慮して、登録指紋の注目特徴点と入力指紋の注目特徴点が照合一致するかどうかを判定する。

【0038】

判定方法は、例えば、得点方式で行う。上記隆線構造の照合では、-2次から2次までの隆線の照合を行っている。一つの次数の隆線構造が一致すれば1点とし、例えば、この照合得点が合計3点以上なら、この注目特徴点は照合したと判定する。

【0039】

このように、各特徴点毎にその特徴点の関係情報の照合を行い、照合一致した特徴点の数を数える。指紋に含まれている特徴点のうち、この照合一致した特徴点の数の割合が所定の値を越えた場合や、所定の数以上の特徴点が照合した場合、または、全特徴点の特徴点照合得点が所定の値を越えた場合、指紋が一致したと判定する。

【0040】

上記実施形態では、各隆線にn次隆線(nは0以外の正数)主関係特徴点を1個しか選択していないが、各n次隆線は両側に特徴点が存在するので2個の主関係特徴点に関する関係情報を記録しても良い。

【0041】

図2では、注目特徴点が端点である場合だが、分岐点である場合も同様にして

照合する。

分岐点の場合、0次隆線につながっている特徴点は全部で3つになる。0次の照合は、この0次隆線につながっている特徴点の全組合せについて特徴点照合を行い、その最大得点を得たものを最終的な特徴点の照合得点とする等とすれば良い。

【0042】

図5～図8は、上記第1の実施形態の処理を示すフローチャートである。

サブルーチン1は、照合する二つの特徴点において、D次隆線上に存在している関係特徴点を照合し、照合得点を算出するものである。

【0043】

サブルーチン2は、照合する特徴点が分岐点である場合の0次隆線に関する照合得点を算出するものである。分岐点の場合、0次隆線は3本あるので、照合する時、照合する特徴点の0次隆線の組み合わせが計6通りできる。例えば、登録指紋側の0次隆線をA、B、C、入力指紋側の0次隆線をP、Q、Rとすると、

(A-P、B-Q、C-R)、(A-P、B-R、C-Q)

(A-Q、B-P、C-R)、(A-Q、B-R、C-P)

(A-R、B-P、C-Q)、(A-R、B-Q、C-P)

の組み合わせができる。それぞれの組み合わせに対し、照合合計得点を算出し、その内、最大のものを0次隆線の照合得点とする。サブルーチン2は、この計算手順を示すものである。

【0044】

まず、図5において、ステップS1で、注目特徴点である特徴点Aと特徴点Bは同じ種類か否かを判断する。同じ種類でない場合には、図8のフローに進む。同じ種類であるときは、ステップS2に進む。ステップS2で、特徴点A及び特徴点Bの種類が端点か否かを判断する。特徴点A及びBの種類が端点である場合には、ステップS3において、サブルーチン1の戻り値を各次数の隆線について合計し、得点を算出し、ステップS6に進む。ステップS2で、特徴点Aと特徴点Bの種類が端点でないと判断された場合には、ステップS4で、0次以外の次数の隆線についてサブルーチン1の戻り値を合計し、ステップS5で、0次の隆

線についてサブルーチン 2 を使って得点を算出し、ステップ S 4 で求められた得点と加算して、合計の得点を得る。そして、ステップ S 6 に進み、合計得点が閾値よりも大きいかが判断され、閾値より大きいときは、ステップ S 7 で、特徴点 A と特徴点 B は一致したと判断し、閾値以下の場合には、ステップ S 8 で、特徴点 A と特徴点 B は不一致であったと判断する。

【0045】

図 6 は、図 5 の処理で呼び出されるサブルーチン 1 の処理を示すフローチャートである。

サブルーチン 1 が呼び出されると、ステップ S 9 で、特徴点 A、B とともに、次数 D の関係特徴点の特徴点識別子から、その関係特徴点の位置、種類、方向を取得する。ステップ S 10 で、特徴点 A と特徴点 B の関係特徴点の位置・方向が照合するか否かを判定する。照合しない場合には、ステップ S 14 において、得点を 0 点とする。ステップ S 10 で、判断結果が YES の場合には、ステップ S 11 で、特徴点 A と特徴点 B の関係特徴点の種類が照合するか否かを判定する。ステップ S 11 で、種類が照合しない場合には、ステップ S 13 で、得点を 0.5 点とする。ステップ S 11 で、種類が照合すると判断された場合には、ステップ S 12 で、得点を 1 点とする。そして、この点数を返り値としてステップ S 15 で、図 5 のフローに戻る。

【0046】

ここで、種類が照合しない場合に、得点を 0.5 点としているのは、指紋の採取時と、照合のために指紋を入力したときで、指のセンサに対する押圧が異なること等により、特徴点の種類が変化する可能性があるので、位置と方向が一致しており、種類のみが異なる場合には、点数を低くすることにより、一致している可能性も有しているという場合を考慮しているからである。

【0047】

図 7 は、図 5 の処理で呼び出されるサブルーチン 2 の処理を示すフローチャートである。

まず、ステップ S 16 において、特徴点 A と特徴点 B の 0 次隆線（各 3 本；サブルーチン 2 は、特徴点が分岐点の時に呼び出される）の組み合わせ（重複を禁

止)を列挙する。ここでは、0次隆線の組み合わせをそれぞれ $H_1 \sim H_n$ とする。次に、ステップS 1 7で、0次隆線の組み合わせ H_i を一つ取り上げる。そして、ステップS 1 8において、 $D=0$ として、図6のサブルーチン1を使って得点を算出する。ステップS 1 9で、すべての組み合わせに対して計算をしたかを判定し、計算がすべての組み合わせについて終わっていない場合には、ステップS 1 7に進んで処理を繰り返す。ステップS 1 9で、すべての0次隆線の組み合わせについて計算が終わったと判断された場合には、ステップS 2 0に進み、算出された複数の0次隆線の組に対する得点 S_i の内、最大値を有するものを得点 S として、ステップS 2 1で、返り値 S をもって図5の処理に戻る。

【0 0 4 8】

図8は、図5の処理のステップS 1において分岐した後の処理を示すフローチャートである。

図5のステップS 1で、特徴点Aと特徴点Bが同じ種類でないと判明した場合には、図8のステップS 2 2に進む。ステップS 2 2では、特徴点Aと特徴点Bの内、端点側の関係特徴点の正の次数を一つずつ下げる。これは、特徴点が端点から分岐点、分岐点から端点に変換した場合、各次数の隆線が影響を受けることを反映したものであり、詳細は後述する。次に、ステップS 2 3において、図6のサブルーチン1を用いて、0次以外の隆線に対する得点 S_1 を算出する。次に、ステップS 2 4において、0次の隆線について図7のサブルーチン2を用いて得点を算出し、ステップS 2 3で求められた得点に加算する。ステップS 2 5で、特徴点Aと特徴点Bの関係情報の次数を元に戻す。次に、ステップS 2 6において、特徴点Aと特徴点Bの内、端点側の関係特徴点の負の次数を一つずつ上げる。そして、ステップS 2 7において、図6のサブルーチン1を用いて、0次隆線以外の隆線に対する得点を算出する。次に、ステップS 2 8において、図7のサブルーチン2を用いて、0次隆線について得点を算出し、ステップS 2 8の得点に加算して、合計得点 S_2 を求める。ステップS 2 9において、特徴点Aと特徴点Bの関係情報の次数を元に戻し、ステップS 3 0において、上記で求めた S_1 と S_2 の大きい方を得点 S として設定し、図5のステップS 6に進む。

【0 0 4 9】

図 9、10 は、本発明の特徴点照合方法の第 2 の実施形態を示す図である。

図 9 を予め登録してある指紋、図 10 をこれから照合を行う指紋とする。

第 2 の実施形態では、第 1 の実施形態に、隆線本数データも追加したものである。まず、隆線本数データを用いた場合の特徴点照合方法について説明する。

【0050】

第 1 の特徴点照合と同じように、図 9 における注目特徴点 ID 7 の照合を、近傍特徴点を用いて行う。今後、注目特徴点と近傍特徴点の間にある隆線の本数が n 本の時、その近傍特徴点は n 次近傍特徴点 (n は 0 以上の整数) と呼ぶことにする。

【0051】

注目特徴点は、 n 次近傍特徴点に関する情報を持つ。注目特徴点の照合は、この n 次近傍特徴点を照合し、一致・不一致の判定を行う。 n 次近傍特徴点を照合しているので、注目特徴点の照合とは、すなわち、注目特徴点周辺の隆線構造を照合していることに他ならない。

【0052】

注目特徴点は、近傍特徴点までの隆線本数と、その近傍特徴点の特徴点情報を持つ。例えば、図 9 において、注目特徴点 ID 7 は以下の n 次近傍特徴点情報を持つ。

- ・ 0 次近傍特徴点は、ID 6、ID 9 である。
- ・ 1 次近傍特徴点は、ID 5、ID 8 である。
- ・ 2 次近傍特徴点は、ID 10 である。

【0053】

これらの情報と共に、各識別子の特徴点の特徴点情報も記録されている。例えば、次のようなものである。

- ・ ID 9 の特徴点は、種類：分岐点、座標：(100、150)、方向：左から右である。
- ・ ID 10 の特徴点は、種類：分岐点、座標：(90、180)、方向：上から下である。

【0054】

近傍特徴点の個々に対して特徴点照合を行うことで、注目特徴点の照合を行う。

まず、0次近傍特徴点の照合を行う。0次近傍特徴点は、図10では特徴点ID3、特徴点ID6である。登録指紋と入力指紋には、それぞれ複数の0次近傍特徴点があるため、照合すべき0次近傍特徴点の組合せがいくつかある。そのため、全組合せに対して照合を行う。

組合せは以下の通りである。

1. (図9の特徴点ID6と図10の特徴点ID3を照合)、及び、
(図9の特徴点ID9と図10の特徴点ID6を照合)
2. (図9の特徴点ID6と図10の特徴点ID6を照合)、及び、
(図9の特徴点ID9と図10の特徴点ID3を照合)

個々の特徴点の照合は、第1の特徴点照合法の時と同じである。すなわち、特徴点の位置、種類、方向が所定の値の範囲内で一致していれば、同一の特徴点と見なす。第1の照合法と同じく、一組の近傍特徴点が照合一致した場合、それを1点とする。上記1、2の組み合わせの内、高い方の得点を0次隆線構造の照合得点とする。

【0055】

同様にn次近傍特徴点について、照合を行っていく。照合する組み合わせがいくつかある場合は、全組み合わせに対して、照合得点を計算し、その最大となったものをそのn次近傍特徴点の照合得点とする。

【0056】

注目特徴点が照合するかどうかは、第1の照合法と同じように、合計得点で判定する。合計得点が所定の得点を越えた場合に注目特徴点は照合したと判定する。

【0057】

第2の実施形態では、このように隆線本数を用いても、特徴点照合を行う。第2の実施形態では、隆線本数を用いる特徴点照合方式と第1の照合法を混ぜたものである。n次関係（近傍）特徴点照合時には、それぞれの方法で特徴点照合を行い、そのどちらかで同一特徴点と判断された場合は、そのn次隆線の隆線構造

は一致すると判断する。このようにすると、二つある近傍特徴点までの関係情報のどちらかが検出不可能であっても、特徴点照合ができる。これは、部分的に指紋の隆線構造が検出できなかった時に有効である。

【 0 0 5 8 】

図 1 1 は、指紋照合法の第 1 及び第 2 の実施形態を実現する装置の機能ブロック図である。

指紋スキャナ 1 3 は、指紋の紋様を画像として計測する指紋入力装置である。画像記憶部 1 0 は、画像処理中の指紋画像を保存する記憶装置である。画像二値化部 1 2 は、多値階調の指紋画像を二値階調指紋画像に変換する装置であり、従来から当業者にはよく知られているものである。また画像細線化部 1 1 は、二値化された指紋画像から隆線の芯線を抽出する装置である。特徴点抽出部 1 5 は、細線化された指紋画像から指紋特徴点を抽出する装置である。特徴点情報検出部 1 6 は、細線画像から特徴点の個々の特徴点情報（位置、種類、方向）を検出する装置であり、特徴点の方向は図 1 で説明した定義に基づいて検出する。主関係情報抽出部 1 7 は、細線画像からそれぞれの特徴点の主関係特徴点を抽出する装置である。指紋中心位置検出部 1 4 は、指紋の中心位置を検出する装置である。指紋情報記憶部 1 8 は、得られた特徴点情報・関係情報・指紋中心位置を合わせて一つの指紋情報として記憶する。登録指紋情報記憶部 2 0 は、予め登録されている指紋情報をデータベースとして蓄える。指紋照合部 1 9 は、二つの指紋情報を照合し、同一指紋かどうかを判定する。照合結果表示部 2 1 は、照合結果を表示する。

【 0 0 5 9 】

以下、動作手順を追って、各部を詳細に説明する。

図 1 2 は、図 1 1 の装置の動作手順を示すフローチャートである。

まず、指紋スキャナ 1 3 で多値指紋画像を採取する（ステップ S 4 0）。採取された多値指紋画像は、画像記憶部 1 0 に記憶される。画像二値化部 1 2 は、多値指紋画像を二値化し（ステップ S 4 1）、再び画像記憶部 1 0 に記憶させる。画像細線化部 1 1 は、二値化された指紋画像から指紋隆線の芯線を得るために細線化处理する。細線化された指紋画像は、再び画像記憶部 1 0 に記憶される。指

紋中心検出部 1 4 は、多値画像または、二値化画像などから指紋中心を検出する（ステップ S 4 2）。指紋中心の検出法は、従来からいくつかの手法が知られている。

【 0 0 6 0 】

特徴点抽出部 1 5 は、細線化された指紋画像から指紋の特徴点位置を抽出する（ステップ S 4 3）。特徴点情報抽出部 1 6 は、特徴点位置と細線画像からその特徴点の位置、種類、方向の特徴点情報を検出する（ステップ S 4 4）。主関係情報抽出部 1 7 は、同じく、特徴点位置と細線画像から、主関係となる特徴点を抜き出し、その主関係情報を検出する（ステップ S 4 5）。

【 0 0 6 1 】

指紋情報記憶部 1 8 は、収集された指紋中心位置、特徴点情報、主関係情報をまとめて一つの指紋情報とし、それを記憶する（ステップ S 4 6）。登録指紋情報記憶部 2 0 は、予め計測された指紋情報を登録してあるデータベースである。

【 0 0 6 2 】

指紋照合部 1 9 は、生成された指紋情報と、予め登録されている特定の登録指紋情報と照合を行う（ステップ S 4 7）。照合方法は、既に説明したように個々の特徴点の照合を行うことで、指紋の一致・不一致を確かめる。

【 0 0 6 3 】

詳しく照合手順を説明する。以下、登録されている指紋情報を登録指紋、登録指紋と一致しているかどうか確かめる指紋を入力指紋と呼ぶことにする。

まず、登録指紋と照合指紋の位置あわせを行う。指紋画像中の指紋の位置は、指紋画像の採取の度に異なる。従って、登録指紋と入力指紋間で共通の座標軸を設定しなければ、特徴点位置の照合は出来ない。共通の座標軸として、例えば、指紋中心を原点とする座標軸を取る。他に、特定の特徴点を原点に取ることで、共通の座標軸を設定することも可能である。

【 0 0 6 4 】

次に、個々の特徴点について上記特徴点照合法の第 1 の実施形態を用いて照合をしていく。

登録指紋と入力指紋の特徴点同士的全組み合わせに対して、特徴点照合を行う

。特徴点照合の手順を以下に示す。

【0065】

ステップ1

登録指紋の特徴点と入力指紋の特徴点の組を一つ選ぶ。

ステップ2

登録指紋の特徴点座標と入力指紋の特徴点座標が所定の範囲内で一致していない場合は、その二つの特徴点は同一の特徴点ではないと判定し、ステップ1に戻る。

【0066】

ステップ3

二つの特徴点の組を上記第一の特徴点照合方法に従って、照合をし、照合得点を算出する。照合得点が所定の値を越えた場合は、その特徴点の組は同一の特徴点であると判定する。後に、ステップ1にもどり、他の特徴点对について特徴点照合を行う。なお、同一の特徴点が見つかった特徴点は、今後の照合を行う特徴点对の候補とはしない。

【0067】

上記の手順で、すべての特徴点について、同一特徴点の存在の有無を調べる。最終的に同一の特徴点数が所定の値を越えた場合、登録指紋と入力指紋は同一の指紋であると判定する。また、同一指紋の判定の方法は、全特徴点数に対して、照合の結果、同一と判断された特徴点数の割合が所定の値を越えた場合や、個々の特徴点照合スコアの合計スコアが所定の値を越えた場合に同一指紋と判定しても良い。

【0068】

そして、ステップS48で、照合結果を表示して処理を終了する。

次に、特徴点照合法の第3の実施形態では、仮想特徴点を用いて照合を行う。照合方法の基本は、特徴点照合法の第1の実施形態と同じである。

【0069】

注目特徴点の関係情報を収集するのに先だって、指紋画像上に仮想特徴点を設定する。ここでは、仮想特徴点を実在する特徴点の両隣の隆線への投影位置とす

る。投影方法としては、ある特徴点から、隆線の方に垂直に線を引き、隣の隆線と交わった場所を仮想特徴点とする等の方法があるが、必ずしも、隆線の方に垂直に線を引く必要はなく、斜めでも良い。あるいは、全く別の方法を用いて、隣の隆線上に仮想特徴点を設定しても良く、ある特徴点に対して、その特徴点の載っている隆線の隣の隆線上に位置するように、対応する仮想特徴点を設ければよい。

【0070】

図13は、仮想特徴点（投影特徴点）の例を示す図である。

仮想特徴点の識別子は、投影元特徴点の識別子と一致させる。すなわち、仮想特徴点の特徴点情報として、投影元特徴点情報を使用する。

【0071】

図13の注目特徴点は、以下のような関係情報を持つ。また、指紋データの別の位置に仮想特徴点情報を持っている。

- ・ 0次隆線は、仮想特徴点ID9につながっている。
- ・ 1次隆線は、仮想特徴点ID12につながっている。
- ・ 2次隆線は、仮想特徴点ID8につながっている。
- ・ -1次隆線は、仮想特徴点ID13につながっている。
- ・ -2次隆線は、仮想特徴点ID12につながっている。

【0072】

図15に、データ構造の模式的例を示す。

図15に示すように、注目特徴点ID11に対して、位置、種類、方向が登録される他に、上記したような、m次（mは整数）の隆線に識別子がいくつの仮想特徴点が存在するかが登録される。

【0073】

注目特徴点の照合は、第1の実施形態と同じように行う。異なる部分は、第1の実施形態は実存の近傍特徴点の照合を行っていたところを、仮想特徴点に対して特徴点照合を行うところである。

【0074】

仮想特徴点の照合は、その投影元の特徴点の照合で行う。例えば、図13にお

いて、仮想特徴点 ID 12 を照合する場合、実特徴点 ID 12 について照合を行い、それが一致すれば仮想特徴点 ID 12 は一致していると判定する。

【0075】

その他の照合手順は、第 1 の実施形態と全く同じである。

すなわち、図 13 を登録指紋、図 14 を入力指紋とすると、まず、照合すべき注目特徴点を決定する。ここで、図 13 では、ID 11 の特徴点であり、図 14 では、ID 5 の特徴点であるとする。次に、図 13 と 14 それぞれに対して、注目特徴点の周辺の n 次隆線について、どの仮想特徴点が載っているかを調べる。例えば、図 13 と 14 のそれぞれにおいて、注目特徴点 ID 11 と ID 5 のそれぞれから各隆線上で最も近い位置に存在する仮想特徴点を、注目特徴点 ID 11 と ID 5 は、関係情報として持つ。図 13、14 の場合、注目特徴点を通して隆線方向に垂直に引いた直線と隆線との交点から仮想特徴点までの隆線長を調べ、その隆線長の最も短い仮想特徴点を採用している。

【0076】

そして、0 次隆線に載っている ID 9 (図 13) と ID 2 (図 14) の位置、種類、方向を照合し、0 次隆線の照合を行う。あと、同様にして、順次、1 次隆線、2 次隆線、・・・と照合していく。

【0077】

このように、仮想特徴点を用いて照合を行うことにより、登録指紋と照合指紋の採取環境が異なり、隆線の様子がゆがんだり、わずかに変化しても、周りの隆線との関係を利用して照合をするので、正しい照合を行うことが出来る。ただし、上記実施形態では、仮想特徴点は、各隆線に 1 個しか選択していないが、仮想特徴点の選択個数に制限はなく、各隆線毎に 2 個、あるいは、3 個、または、各隆線毎に異なる数の仮想特徴点を記録し、照合を行うようにしても良い。

【0078】

この第 3 の実施形態の指紋照合方法は、仮想特徴点を定めて仮想特徴点を用いて隆線構造の照合を行うという点以外は、第 1 の実施形態の処理手順をそのまま利用することが出来るので、ここでは、特には詳細には述べない。なお、第 3 の実施形態は、第 1 及び第 2 の実施形態と共に用いることにより、より精度の高い

照合を行うことが出来る。共に用いる例を第 4 の実施形態で説明する。

【0079】

次に、本発明の特徴点照合方法の第 4 の実施形態について説明する。

第 4 の実施形態においては、近傍特徴点の種類が変遷しても正しく特徴点照合が出来る方法である。

【0080】

指紋画像を指紋スキャナで読みとる時、皮膚の状態や、押圧の差で特徴点の種類が変化する場合がある。例えば、指紋スキャナに軽く指をふれた時に端点と計測された特徴点が、強く押しつけた時には、分岐点として計測される場合がある。

【0081】

第 4 の実施形態では、特徴点の種類が変遷した場合をも仮定して照合を行うため、このような状況が発生しても、正しく特徴点照合を行うことが出来る。

第 4 の実施形態は、第 1 の実施形態と第 3 の実施形態を組み合わせる実現する。

【0082】

今後、 n 次隆線につながっている特徴点を n 次主関係特徴点、仮想特徴点を n 次副関係特徴点と呼ぶことにする。

図 16 は、特徴点の種類が変遷した場合の第 4 の実施形態について説明する図である。

【0083】

特徴点の種類の変遷は、図 16 に示すように、図 16 (a) で端点を形成していた隆線が隣の隆線に癒着したりすることで起こる。分岐点が端点に変遷する場合は、その逆である。

【0084】

端点が分岐点に変化した場合は、端点を形成していた隆線が隣の隆線に癒着した場合なので、元の端点があった場所のすぐ近辺に分岐点が発生する。端点と分岐点の方向を図 1 で説明したように定義すると、変遷する前と変遷した後での特徴点の隆線方向は変化しない。

【0085】

特徴点の種類が変遷すると、例えば、図16(b)で、0次主関係特徴点であったところ、図16(a)では、0次副関係特徴点が現れるようになる。また、図16(a)の1次主関係特徴点が端点に変遷した場合、図16(b)のように1次副関係特徴点が現れる。つまり、特徴点の変遷が発生すると、同じ次数の隆線上で主関係特徴点は副関係特徴点となり、副関係特徴点は主関係特徴点になる。また、特徴点情報は、その変遷に伴い種類(端点、分岐点)だけが変わり、座標と方向はほとんど変化しない。

【0086】

すなわち、主関係特徴点と副関係特徴点を照合し、その座標と方向が所定の範囲内で一致し、かつ、種類が異なるなら、特徴点の変遷が起こっており、それらの特徴点は、元々同一の特徴点であったと判定できる。このように照合を行うことで、特徴点の変遷が起こっても正しく特徴点照合できるようになる。

【0087】

図17は、特徴点の種類の変遷の別の例を示した図である。

図17(a)に示すように、0次副関係特徴点の投影元特徴点は端点であったとする。これが、図17(b)のように隣の隆線に癒着した場合を考える。このとき、それぞれの0次副関係特徴点の照合は、その投影元特徴点の位置と方向が一致しており、種類は異なるという結果が得られる。位置・方向・種類のすべてが一致していた場合は、完全な同一特徴点と見なしていたが、種類だけ異なる場合は、特徴点の変遷が起こったと推測できる。

【0088】

図16、図17のように、特徴点の変遷が発生したと判断した場合は、不安定な特徴点とみなし、特徴点照合の配点に小さな点を割り当てる。

次に図13、図14を援用して特徴点照合方法の例を示す。図13は、予め登録してある指紋(登録指紋)、図14は、これから照合を行う指紋(入力指紋)とする。

【0089】

図18のデータ構造の例に示されるように、注目特徴点ID11に対するデー

タは、I D 1 1 そのものの位置、種類、方向の他に、図 1 3 の場合以下の情報が格納される。

- ・ 0 次隆線の主関係特徴点は I D 1 0、副関係特徴点は I D 9 である。
- ・ 1 次隆線の主関係特徴点は I D 9、副関係特徴点は I D 1 2 である。
- ・ 2 次隆線の主関係特徴点は I D 9、副関係特徴点は I D 8 である。
- ・ - 1 次隆線の主関係特徴点は I D 1 2、副関係特徴点は I D 1 3 である。
- ・ - 2 次隆線の主関係特徴点 I D 1 3、副関係特徴点 I D 1 2 である。

【 0 0 9 0 】

同様に、図 1 4 の注目特徴点 I D 5 は、以下の関係情報を持つ。

- ・ 0 次隆線の主関係特徴点は I D 3、副関係特徴点は I D 2 である。
- ・ 1 次隆線の主関係特徴点は I D 2、副関係特徴点は I D 4 である。
- ・ 2 次隆線の主関係特徴点は I D 1、副関係特徴点は I D 2 である。
- ・ - 1 次隆線の主関係特徴点はなし、副関係特徴点は I D 4 である。
- ・ - 2 次隆線の主関係特徴点は I D 6、副関係特徴点は I D 7 である。

【 0 0 9 1 】

まず、0 次隆線について近傍特徴点の照合を行う。

第 1 の実施形態、及び、第 3 の実施形態と同様の方法で、主関係特徴点同士、及び、副関係特徴点同士で照合を行う。ここでは、図 1 3 の 0 次近傍特徴点 I D 1 0 と図 1 4 の 0 次近傍特徴点 I D 3 を照合し、図 1 3 の 0 次近傍仮想特徴点 I D 9 と図 1 4 の 0 次近傍仮想特徴点 I D 2 を照合する。この場合、0 次隆線については、主関係特徴点同士、副関係特徴点同士がそれぞれ、照合一致するので、0 次隆線についての照合操作は終了する。それぞれの照合に 1 点を配点するとすると、0 次隆線の照合得点は 2 点である。

【 0 0 9 2 】

次に、1 次隆線について照合を行う。

1 次隆線についてもまず、主関係特徴点同士、副関係特徴点同士の照合を行う。ここでは、図 1 3 の主関係特徴点 I D 9 と図 1 4 の主関係特徴点 I D 2、図 1 3 の副関係特徴点 I D 1 2 と図 1 4 の副関係特徴点 I D 4 を照合する。図 1 3 の主関係特徴点 I D 9 と図 1 4 の主関係特徴点 I D 2 の照合では、特徴点の位置・

方向とも合っているが、種類が異なっている。従って、特徴点の変遷が起こったことが分かる。従って、1次主関係特徴点の照合得点を0.5点とする。図13の副関係特徴点ID12と図14の副関係特徴点ID4の照合でも同じく、投影元特徴点の位置・方向は一致しているが、種類が異なっている。従って、1次副関係特徴点の照合得点も0.5点とする。統合すると、1次隆線の照合得点は1点となる。

【0093】

次に2次隆線について照合を行う。

図13では、2次隆線の主関係特徴点はID9、副関係特徴点は、ID8であり、図14では、2次隆線の主関係特徴点はID1であり、副関係特徴点はID2である。従って、主関係特徴点同士の照合は、照合一致しない。同じく副関係特徴点同士の照合も照合一致しない。次に特徴点の変遷が起こったと仮定する。すなわち、主関係特徴点と副関係特徴点の照合を行う。

【0094】

図13の2次隆線の主関係特徴点ID9と図14の2次隆線の副関係特徴点ID2の照合を行う。これらの照合では、位置と方向は一致するが、種類は異なっている。種類が異なっていることから、確かに特徴点の変遷が起こっていることが確認できる。従って、図13の2次隆線の主関係特徴点に関する照合得点を0.5点とする。

【0095】

同じく、図13の2次隆線の副関係特徴点ID8と図14の2次隆線の主関係特徴点ID1の照合を行う。この場合も投影元特徴点の位置・方向は一致しており、種類だけが異なっているので、特徴点の変遷が確かに起こっていることが確認できる。従って、図13の2次隆線の副関係特徴点に関する照合得点を0.5点とする。統合すると、2次隆線の照合得点は1点になる。

【0096】

以下、他の次数の隆線についても同じように照合を行っていく。最終的に注目特徴点の照合得点を各隆線の照合得点合計とし、その合計得点が所定の値を超えた場合、その注目特徴点は一致したと判定する。

【0 0 9 7】

次に、本発明の特徴点照合方法の第5の実施形態について説明する。第5の実施形態は、第1～第4の実施形態の拡張である。すなわち、第1～第4の実施形態に次に述べる方法を加えて、照合性能を向上させる。

【0 0 9 8】

第5の実施形態では、注目特徴点の変遷した場合でも正しく特徴点照合を行うものである。

隆線の次数を調整することで、登録指紋と入力指紋間で注目特徴点の種類が異なっても、注目特徴点同士の照合が出来る。

【0 0 9 9】

図19は、注目特徴点の種類が変遷した様子を示す図である。

図19から分かるように、注目特徴点が端点から分岐点、または、分岐点から端点に変化すると、主関係特徴点の載っている隆線の次数が一つずれる。

【0 1 0 0】

例えば、図19のように、端点であった注目特徴点が1次隆線側に癒着すると、今まで1次隆線であったものが0次隆線に変わる。同様に考えると、正の次数がすべて一つずつ小さくなる。逆に端点であった注目特徴点が-1次側の隆線に癒着すると-1次の隆線であったものが0次隆線になるなど、負の次数が一つずつ大きくなる。

【0 1 0 1】

分岐点が端点に変化した場合も上記と同様に考えることが出来る。また、隆線本数を数える場合も同様である。

従って、種類の異なっている注目特徴点同士を照合するには、例えば、以下のようによれば良い。

【0 1 0 2】

ステップ1

端点である注目特徴点が1次隆線側に癒着して分岐点となったことを仮定して、注目特徴点の照合を行う。すなわち、端点側の注目特徴点の正の次数の隆線をすべて次数1だけ下げ、同じ種類の注目特徴点の場合と同じ方法で照合得点を算

出する。

【0103】

ステップ2

端点である特徴点が-1次隆線側に癒着して分岐点となったことを仮定して、注目特徴点の照合を行う。すなわち、負の次数の隆線をすべて次数1だけ上げ、再び同じ種類の注目特徴点の場合と同じ方法で照合得点を算出する。

【0104】

ステップ3

上記2つの照合得点の内、大きい方をその注目特徴点の最終的な照合得点とする。上記の方法で、注目特徴点の照合得点が高ければ、指紋画像の採取の過程で注目特徴点に変化したという仮定は正しい可能性が高く、それらの注目特徴点は種類が異なるにも関わらず、同一の特徴点だと判定できる。また、この仮定が正しくない可能性もあるので、この場合は、同一特徴点だと判定するために用いる閾値を厳しくしても良い。

【0105】

以上から分かるように、図8のフローチャートで説明した処理は、上記第4の実施形態を第1の実施形態に組み合わせて行うものである。

図20～図24は、第4の実施形態と第5の実施形態に従う処理のフローチャートである。

【0106】

図20は、メインの処理を示すフローチャートである。

まず、ステップS50で、注目特徴点Aと注目特徴点Bは同じ種類か否かを判断する。

同じ種類でない場合には、図23の処理に進む。特徴点AとBが同じ種類である場合には、ステップS51に進んで、特徴点AとBの種類が端点か否かを判断する。端点である場合には、ステップS52に進んで、サブルーチン10を呼び出し、サブルーチンの返り値を得点として加算する。そして、すべての次数の隆線について加算できたら、ステップS55に進む。

【0107】

ステップ S 5 1 で、特徴点 A と特徴点 B の種類が端点でないと判断された場合には、ステップ S 5 3 において、0 次隆線以外の隆線についてサブルーチン 1 0 を使って得点を加算し、次に、ステップ S 5 4 において、サブルーチン 1 1 を使って、0 次隆線について得点を加算してステップ S 5 5 に進む。

【0 1 0 8】

ステップ S 5 5 では、合計得点が閾値より大きいかな否かを判断し、閾値よりも大きい場合には、ステップ S 5 6 において、特徴点 A と特徴点 B は一致したと判断し、ステップ S 5 5 で、閾値以下であると判断された場合には、特徴点 A と特徴点 B は不一致であったと判断し（ステップ S 5 7）、処理を終了する。

【0 1 0 9】

図 2 1、2 2 は、サブルーチン 1 0 の処理を示すフローチャートである。

まず、ステップ S 5 8 で、得点を設定する変数 S を“0”に初期化する。次に、ステップ S 5 9 で、特徴点 A と特徴点 B の D 次主関係特徴点の位置・方向が照合するか否かを判断する。一致する場合には、ステップ S 6 2 において、特徴点 A と特徴点 B の D 次主関係特徴点の種類が照合するか否かを判断する。ステップ S 6 2 の判断が Y E S の場合には、ステップ S 6 4 において、得点 S を一点加算して図 2 2 のステップ S 6 5 に進む。ステップ S 6 2 において、種類が一致しないと判断された場合には、ステップ S 6 3 において、得点を 0. 5 点加算してステップ S 6 5 に進む。

【0 1 1 0】

ステップ S 5 9 において、特徴点 A と B の D 次の主関係特徴点の位置・方向が一致しない場合には、ステップ S 6 0 に進んで、特徴点 A の主関係特徴点と特徴点 B の副関係特徴点の位置・方向が照合する（一致する）かな否かを判断する。一致しない場合には、図 2 2 のステップ S 6 5 に進む。ステップ S 6 0 において、位置・方向が一致すると判断された場合には、ステップ S 6 1 において、特徴点 A の主関係特徴点と特徴点 B の副関係特徴点の種類が異なるかな否かを判断する。種類が同じ場合には、図 2 2 のステップ S 6 5 に進む。種類が同じでないと判断された場合には、ステップ S 6 3 に進んで、得点を 0. 5 点加算して図 2 2 のステップ S 6 5 に進む。

【0111】

ステップS65においては、特徴点Aと特徴点BのD次副関係特徴点の位置・方向が照合するか否かを判断する。位置・方向が一致する場合には、ステップS68において、特徴点Aと特徴点BのD次副関係特徴点の種類が照合するか否かを判断する。種類が一致する場合には、ステップS70において、得点を1点加算して、ステップS71に進む。ステップS68において、種類が一致しない場合には、ステップS69において、0.5点得点を加算して、ステップS71に進む。

【0112】

ステップS65で、特徴点Aと特徴点BのD次副関係特徴点の位置・方向が照合しないと判断された場合には、ステップS66に進んで、特徴点Aの副関係特徴点と特徴点Bの主関係特徴点の位置・方向が照合するか否かを判断する。一致しない場合には、ステップS71に進む。一致する場合には、ステップS67において、特徴点Aの副関係特徴点と特徴点Bの主関係特徴点の種類が異なるか否かが判断される。ステップS67において、種類が異なる場合には、ステップS69において、得点を0.5点加算して、ステップS71に進む。ステップS67において、種類が同じ場合には、ステップS71に進む。ステップS71では、以上の処理で得られた得点Sを返り値として、メイン処理に処理を戻す。

【0113】

図23は、サブルーチン11の処理を示すフローチャートである。

まず、サブルーチン11が呼び出されると、ステップS72において、特徴点Aと特徴点Bの0次隆線（3本；この場合、特徴点が分岐点である）の組み合わせ（重複を禁止）を列挙する（H1～Hn）。ステップS73において、0次隆線の組み合わせHiを一つ取り上げる。そして、ステップS74において、0次隆線の組み合わせHiに含まれる隆線の組について、D=0としてサブルーチン10を用いて、得点を算出し、その合計を変数Siに代入する。次に、ステップS75において、すべての組み合わせに対して計算したか否かが判断される。すべての組み合わせについて判断されていない場合には、ステップS73に戻って、他の組み合わせについても計算を行う。ステップS75において、すべての組

み合わせについて計算が終わったと判断された場合には、ステップ S 76 に進んで、複数の組み合わせに対して求められた得点 S_i の内の最大値を得点 S として設定し、ステップ S 77 で、返り値を得点 S として、メインの処理に戻る。

【0114】

図 24 は、図 20 のステップ S 50 において、特徴点 A と B が同じ種類の特徴点でなかった場合に行われる処理を示すフローチャートである。

まず、ステップ S 78 において、特徴点 A と特徴点 B の内、端点側の関係特徴点の正の次数を一つずつ下げる。そして、ステップ S 79 において、0 次でない隆線に関して、サブルーチン 10 を使って、得点 S_1 を求める。更に、ステップ S 80 において、0 次の隆線に関してサブルーチン 11 を用いて得点を求め、 S_1 に加えて、得点の合計 S_1 を求める。

【0115】

次に、ステップ S 81 において、特徴点 A と特徴点 B の関係情報の次数を元に戻し、ステップ S 82 において、特徴点 A と特徴点 B の内、端点側の関係特徴点の負の次数を一つずつ上げる。

【0116】

そして、ステップ S 83 において、0 次でない隆線についてサブルーチン 10 を用いて、得点 S_2 を算出する。更に、ステップ S 84 において、0 次の隆線について、サブルーチン 11 を用いて得点を計算し、先に求めた得点 S_2 に加算する。そして、ステップ S 85 において特徴点 A と特徴点 B の関係情報の次数を元に戻し、ステップ S 86 において、得点 S_1 と S_2 のいずれか大きい方を総合得点 S として設定し、図 20 のステップ S 55 に進む。

【0117】

図 25 及び図 26 は、連鎖照合を説明する図である。

上記実施形態では、基本的に近い場所にある二つの特徴点の位置関係を比較して、特徴点の照合を行っている。そのため、特徴点照合は、ほんの局所的な領域のみを登録指紋と入力指紋で比較し照合している。その結果、局所領域内では、よく似た隆線構造となっている場合、指紋照合の誤判定を起こす場合がある。これを防ぐには、局所領域だけで特徴点照合をするのではなく大局的に照合すれば

よい。これを実現するには、互いに関係情報で結ばれた特徴点がそれぞれ、照合一致し、それが連鎖的に発生している場合、各特徴点の照合得点を高得点にする。照合一致する特徴点が連鎖的に発生した場合、照合得点を高得点にするとは、すなわち、大局的に隆線構造が一致した場合を、重要視するということである。

【0118】

以下、詳しく説明する。

二つの指紋を照合すると違う指紋にも関わらず、いくつかの特徴点が照合する時がある。このため、二つの指紋が同一であるかどうかの判定に閾値が必要となり、本人拒否エラーと他人受入エラーのトレードオフの関係が発生する。他人受入エラーとは、違う指紋にも関わらず、一致する特徴点が多く、一致判定基準を満たしてしまうことである。

【0119】

他人受入エラーが発生する場合の特徴点照合結果を観察すると、照合一致した特徴点が指紋画像の全体に散在している場合が多い。例えば、本発明の実施形態で、2本のn次隆線画を照合した場合、その特徴点は一致したと判定するとする。他人受入エラーの発生している指紋では、この注目特徴点の照合に成功している部分が局所的に散在し、結果的に照合一致する条件を満たしている（図25は、このことを模式的に示している）。

【0120】

当然のことながら、同じ指紋の場合では、照合した特徴点の近辺の特徴点も照合している。これは、一つの特徴点が照合するということは、その局所領域では正しく指紋画像が形成されており、近辺の特徴点も正しく抽出されていると仮定できるからである。（図26は、このことを模式的に示している）

従って、上記の他人受入エラーを抑制するには、照合一致した特徴点が集団発生しているかどうかを確認すれば良い。集団発生しているという判定は、例えば、その照合した特徴点同士が隆線を介してつながっているかどうかを調べれば良い。

【0121】

図27は、第6の実施形態である、指紋が連鎖的に照合一致しているかどうか

を調べる処理のフローチャートである。

図 2 7 のフローチャートでは、2 連鎖まで計算する例である。また、図 2 7 の指紋一致判定は、照合一致した特徴点の数を数えるのではなく、特徴点照合得点の合計が、一致判定閾値を上回っているかどうかを確認することで行っている。照合判定の方法は、同図に示されるものに限られるものではない。

【0 1 2 2】

まず、ステップ S 9 0 において、すべての特徴点の照合得点を計算する。次に、ステップ S 9 1 で、照合した特徴点のうち、一つに注目して処理を行うために、一つの特徴点を選択する。ステップ S 9 2 において、その選択された特徴点の関係特徴点のうち、照合に成功したものの数 (n : n は正数) を調べる。次に、ステップ S 9 3 で、照合に成功した関係特徴点のうち、更にその関係特徴点の照合に成功したものの数 (m : m は正数) を調べる。そして、ステップ S 9 4 において、注目している特徴点の照合得点を n 、 m に応じて増加する。例えば、 $(1 + 0.1n + 0.2m)$ 倍する。ステップ S 9 5 では、すべての特徴点に対して計算したか否かを判断する。すべての特徴点に対する計算が終わっていない場合には、ステップ S 9 1 に戻って、他の特徴点についても同様に計算する。ステップ S 9 5 において、すべての特徴点に対する計算が終わっていると判断された場合には、ステップ S 9 6 において、すべての特徴点の照合得点を計算し、ステップ S 9 7 において、特徴点の照合得点合計が閾値より大きいかな否かを判断する。閾値より合計得点が高い場合には、ステップ S 9 8 で、指紋は一致したと判断する。合計得点が閾値以下であった場合には、ステップ S 9 9 で、指紋は不一致であると判断する。

【0 1 2 3】

図 2 8 は、第 7 の実施形態を説明する図である。

注目特徴点の持つ関係情報は、図 2 8 を例にすると、以下のようなものである。

1)

- ・近傍特徴点 A は、4 次隆線に連結している。
- ・近傍特徴点 A (4 次隆線に連結されていると言う意味で、連結特徴点とも呼ぶ

）と注目特徴点の間にある隆線本数は 2 本である（この近傍特徴点と注目特徴点の間にある隆線本数は、上記した実施形態と同様に指紋画像から検出する）。

・連結特徴点の種類は、分岐点である。

2)

・近傍特徴点 B は、・・・

このように、各近傍特徴点について 1) と同様の情報を取得する。

【0 1 2 4】

近傍特徴点の照合は、これらの関係情報を照合する。すなわち、近傍特徴点の照合時、隆線の次数と連結特徴点までの隆線の本数と、連結特徴点の形が一致していれば、その近傍特徴点までの隆線構造は一致したと判定する。注目特徴点の一致不一致は、一致した近傍特徴点の個数が所定の値を越えた場合、一致と判定する。

【0 1 2 5】

第 7 の実施形態では、図 2 8 で示される点線と 4 次隆線で囲まれる領域内にある特徴点の個数を確認していることになる。このようにすると、隆線の次数、隆線の本数、特徴点の形は、指紋の変形・回転に対し不変であるから、照合が安定して行えるようになる。すなわち、指を指紋スキャナに押す時の力加減の違いによる指紋の変形に対して、正しく照合できるようになる。

【0 1 2 6】

なお、本実施形態において、連結特徴点と注目特徴点との間の隆線の本数の数え方は、様々な方法が考えられ、上記実施形態のような数え方、連結特徴点がかかっている隆線も数える方法、連結特徴点と注目特徴点がかかっている両方の隆線を数える方法、連結特徴点のかかっている隆線は数えず、注目特徴点がかかっている隆線を数える方法などが考えられる。第 7 の実施形態の近傍特徴点照合法を第 1 ～ 5 の実施形態と組み合わせると、更に照合性能が向上する。

【0 1 2 7】

図 2 9 は、第 3 ～ 第 7 の実施形態を実現する装置の機能ブロック図を示す図である。

なお、同図において、図 1 1 と同じ構成要素には同じ参照符号を付し、説明を

省略する。

【0128】

図29の構成においては、図11の構成に加え、仮想特徴点生成部30が設けられると共に、主関係情報抽出部が主・副関係情報抽出部31に置き換わり、指紋照合部19aは、第3～第6の実施形態で説明した照合方法を実現する。仮想特徴点生成部30は、入力された細線化指紋画像と特徴点抽出部15によって抽出された特徴点の情報から、仮想特徴点を生成する。また、主・副関係情報抽出部31は、細線化指紋画像、及び、仮想特徴点に関する情報から特徴点間の主・副関係を決定する。

【0129】

図30は、図29の装置の動作手順を示すフローチャートである。

まず、指紋スキャナ13で多値指紋画像を採取する（ステップS110）。採取された多値指紋画像は、画像記憶部10に記憶される。画像二値化部12は、多値指紋画像を二値化し（ステップS111）、再び画像記憶部10に記憶させる。画像細線化部11は、二値化された指紋画像から指紋隆線の芯線を得るために細線化処理する。細線化された指紋画像は、再び画像記憶部10に記憶される。指紋中心検出部14は、多値画像または、二値化画像などから指紋中心を検出する（ステップS112）。指紋中心の検出法は、前述したように、従来からいくつかの手法が知られている。

【0130】

特徴点抽出部15は、細線化された指紋画像から指紋の特徴点位置を抽出する（ステップS113）。特徴点情報抽出部16は、特徴点位置と細線画像からその特徴点の位置、種類、方向の特徴点情報を検出する（ステップS114）。仮想特徴点生成部30は、特徴点情報と細線化指紋画像から仮想特徴点を生成する（ステップS115）。主・副関係情報抽出部31は、特徴点情報と細線画像から、特徴点、仮想特徴点間の主・副関係を抽出し、その主・副関係情報を特徴点情報に格納する（ステップS116）。

【0131】

指紋情報記憶部18は、収集された指紋中心位置、特徴点情報、主・副関係情

報をまとめて一つの指紋情報とし、それを記憶する（ステップ S117）。登録指紋情報記憶部 20 は、予め計測された指紋情報を登録してあるデータベースである。

【0132】

指紋照合部 19a は、生成された指紋情報と、予め登録されている特定の登録指紋情報と照合を行う（ステップ S118）。照合方法は、既に説明した第 3～第 7 の実施形態を使用する。

【0133】

登録されている指紋情報を登録指紋、登録指紋と一致しているかどうか確かめる指紋を入力指紋と呼ぶことにすと、図 12 で説明したように、まず、登録指紋と照合指紋の位置あわせを行う。指紋画像中の指紋の位置は、指紋画像の採取の度に異なる。従って、登録指紋と入力指紋間で共通の座標軸を設定しなければ、特徴点位置の照合は出来ない。共通の座標軸として、例えば、指紋中心を原点とする座標軸を取る。他に、特定の特徴点を原点に取ることで、共通の座標軸を設定することも可能である。

【0134】

そして、この後の処理は、第 3～第 7 の実施形態で説明した照合方法を適宜組み合わせ実行する。第 3～第 7 の実施形態の照合方法については、前述したので、説明を省略する。

【0135】

そして、ステップ S119 で、照合結果を表示して処理を終了する。

図 31 は、本実施形態をプログラムで実現する場合に必要とされるハードウェア構成の例を示す図である。

【0136】

上述した実施形態の処理は、汎用コンピュータ 51 上で動作するプログラムで実現が可能である。この場合、汎用コンピュータ 51 は、CPU 40 にバス 41 を介して接続された各装置の相互データ交換によって実現される。ROM 42 には、BIOS などが組み込まれ、電源投入と同時に、入出力装置 50 等とのデータ交換を可能にする。汎用コンピュータ 51 を指紋照合専用装置として使用する

場合には、ROM 42 にプログラムを格納することにより、CPU 40 に実行させるようにしても良い。入出力装置 50 は、通常、キーボード、マウス、ディスプレイなどからなるが、指紋照合を行う場合には、指紋画像を取得するスキャナが必要となる。

【0137】

通常、当該プログラムは、ハードディスクなどの記憶装置 47 に記憶され、必要に応じて CPU 40 の指示により、RAM 43 に展開されて、CPU 40 によって実行される。あるいは、当該プログラムをフロッピーディスクや CD-ROM、DVD 等の可搬記録媒体 49 に記録して持ち運び可能とし、必要に応じて、記録媒体読み取り装置 48 に読みとらせて、RAM 43 に展開し、CPU 40 に実行させることも可能である。あるいは、可搬記録媒体 49 からプログラムを記憶装置 47 に記憶させて、後は、記憶装置 47 からプログラムを RAM 43 に読み込んで CPU 40 に実行させることも可能である。

【0138】

また、今日のようにインターネットなどのコンピュータネットワークが発達した環境では、通信インターフェース 44 を介してネットワーク 45 に接続し、情報提供者 46 から当該プログラムをダウンロードして実行することも可能である。あるいは、LAN などにおいてよく行われているように、情報提供者 46 が LAN のサーバのような機能を果たす場合、ネットワーク環境下で、プログラムを情報提供者 46 から直接ダウンロードすることなく CPU 40 に実行させることも可能である。また、指紋に関するデータを情報提供者 46 に送って処理させ、結果のみを汎用コンピュータ 51 が受け取るという実行形態も可能である。

【0139】

また、入出力装置 50（特には、指紋画像読み取りのための装置）を指紋照合を必要とする複数箇所に配置し、その照合処理については、中央に設けられた汎用コンピュータ 51 で一括して行うようなシステムを組むことも可能である。

<付記>

本発明は、以下の形態でも実施可能である。

1. 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一

致・不一致を判定する装置において、

該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点がかっている隆線の、該照合対象の特徴点がかっている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、

該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点がかっている隆線が有する、該照合対象の特徴点がかっている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合する照合手段と、を備えることを特徴とする装置。

2. 前記特徴点に関する情報は、各特徴点に割り当てられた識別子と該特徴点の特徴情報を対応させた形式を有することを特徴とする 1 に記載の装置。

3. 前記照合対象の特徴点から前記周囲の特徴点のかっている隆線までの隆線本数が一致し、かつ、該周囲の特徴点の特徴情報が所定の範囲内で一致した場合、前記第 1 及び第 2 の指紋に含まれる照合対象の特徴点が同一の特徴点であると判定することを特徴とする 1 に記載の装置。

4. 前記第 1 と第 2 の指紋に対して、前記周囲の特徴点の特徴情報が所定の範囲内で一致し、かつ、前記照合対象の特徴点から該周囲の特徴点がかっている隆線までの間にある隆線の本数を該照合対象の特徴点と該周囲の特徴点を結ぶ方向とは異なる方向に関し計数した値が一致し、該照合対象の特徴点から該周囲の特徴点がかっている隆線までの間にある隆線の本数を該照合対象の特徴点と該周囲の特徴点とを結ぶ方向に計数した値とが一致した場合、該第 1 と第 2 の指紋の該照合対象の特徴点が同一の特徴点であると判定することを特徴とする 1 に記載の装置。

5. 前記第 1 と第 2 の指紋の前記周囲の特徴点の位置・種類・方向の少なくとも一つが所定の範囲内で一致した時、該第 1 と第 2 の指紋の前記照合対象の特徴点の特徴情報が一致したと判定することを特徴とする 1 に記載の装置。

6. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記照合対象の特徴点の位置、及び、方向が所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合には、照合評価の低い一致であるとすることを特徴とする 1 に記載の装置。

7. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記周囲の特徴点の位置、及び方向が所定

の範囲内で一致するが、種類が異なる場合には、照合評価の低い一致であるとすることを特徴とする 1 に記載の装置。

8. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記照合対象の特徴点の種類が異なる場合、該照合対象の特徴点が載っている隆線と前記周囲の特徴点が載っている隆線の間関係を変化させて照合を行うことを特徴とする 1 に記載の装置。

9. 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋とを照合し、指紋の一致・不一致を判定する装置において、

前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成する仮想特徴点生成手段と、

該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の該仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、

該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合する照合手段と、

を備えることを特徴とする装置。

10. 前記仮想特徴点に関する情報は、各仮想特徴点に割り当てられた識別子と該仮想特徴点の特徴情報を対応させた形式を有することを特徴とする 9 に記載の装置。

11. 前記照合対象の特徴点から前記周囲の仮想特徴点の載っている隆線までの隆線本数が一致し、かつ、該周囲の仮想特徴点の特徴情報が所定の範囲内で一致した場合、前記第 1 及び第 2 の指紋に含まれる照合対象の特徴点が同一の特徴点であると判定することを特徴とする 9 に記載の装置。

12. 前記第 1 と第 2 の指紋の前記周囲の仮想特徴点の位置・種類・方向の少なくとも一つが所定の範囲内で一致した時、該第 1 と第 2 の指紋の前記照合対象の特徴点の特徴情報が一致したと判定することを特徴とする 9 に記載の装置。

13. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記照合対象の特徴点の位置、及び、方向が所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合には、照合評価の低い一致で

あるとすることを特徴とする 9 に記載の装置。

1 4. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記周囲の仮想特徴点の位置、及び方向が所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合には、照合評価の低い一致であるとすることを特徴とする 9 に記載の装置。

1 5. 前記仮想特徴点は、実在する特徴点を周辺の隆線に投影して生成することを特徴とする 9 に記載の装置。

1 6. 前記仮想特徴点の特徴情報を仮想特徴点の投影もとの特徴点の特徴情報とすることを特徴とする 1 5 に記載の装置。

1 7. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記照合対象の特徴点の種類が異なる場合、該照合対象の特徴点が載っている隆線と前記周囲の特徴点が載っている隆線の間関係を変化させて照合を行うことを特徴とする 9 に記載の装置。

1 8. 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する装置において、

前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成する仮想特徴点生成手段と、

該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線及び周囲の仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得する隆線関係取得手段と、

該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合し、該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合することにより、該照合対象の特徴点の一致を判定する照合判定手段と、

を備えることを特徴とする装置。

1 9. 前記照合対象の特徴点が位置及び方向に関し、第 1 と第 2 の指紋で所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合、照合結果の評価を低く設定することを特徴とする 1 8 に記載の装置。

20. 前記周囲の特徴点、または、前記仮想特徴点が位置及び方向に関し、第1と第2の指紋で所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合、照合結果の評価を低く設定することを特徴とする18に記載の装置。

21. 第1と第2の指紋の前記周囲の特徴点、及び、仮想特徴点を混合した組合せについて照合を行うことを特徴とする20に記載の装置。

22. 前記照合対象の特徴点の前記第1と第2の指紋における一致、前記周囲の特徴点の一致が該照合対象の特徴点について複数生じた場合には、一致の生じた個数に応じて照合結果の評価を高めることを特徴とする18に記載の装置。

23. 取得した第1の指紋と、予め登録されている第2の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、

(a) 該第1及び第2の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(b) 該第1の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第2の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合するステップと、

を備えることを特徴とする方法。

24. 前記特徴点に関する情報は、各特徴点に割り当てられた識別子と該特徴点の特徴情報を対応させた形式を有することを特徴とする23に記載の方法。

25. 前記照合対象の特徴点から前記周囲の特徴点の載っている隆線までの隆線本数が一致し、かつ、該周囲の特徴点の特徴情報が所定の範囲内で一致した場合、前記第1及び第2の指紋に含まれる照合対象の特徴点が同一の特徴点であると判定することを特徴とする23に記載の方法。

26. 前記第1と第2の指紋に対して、前記周囲の特徴点の特徴情報が所定の範囲内で一致し、かつ、前記照合対象の特徴点から該周囲の特徴点が載っている隆線までの間にある隆線の本数を該照合対象の特徴点と該周囲の特徴点を結ぶ方向とは異なる方向に関し計数した値が一致し、該照合対象の特徴点から該周囲の特徴点が載っている隆線までの間にある隆線の本数を該照合対象の特徴点と該周囲

の特徴点とを結ぶ方向に計数した値が一致した場合、該第 1 と第 2 の指紋の該照合対象の特徴点が同一の特徴点であると判定することを特徴とする 2 3 に記載の方法。

2 7. 前記第 1 と第 2 の指紋の前記周囲の特徴点の位置・種類・方向の少なくとも一つが所定の範囲内で一致した時、該第 1 と第 2 の指紋の前記照合対象の特徴点の特徴情報が一致したと判定することを特徴とする 2 3 に記載の方法。

2 8. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記照合対象の特徴点の位置、及び、方向が所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合には、照合評価の低い一致であるとすることを特徴とする 2 3 に記載の方法。

2 9. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記周囲の特徴点の位置、及び方向が所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合には、照合評価の低い一致であるとすることを特徴とする 2 3 に記載の方法。

3 0. 前記第 1 と第 2 の指紋において、前記照合対象の特徴点の種類が異なる場合、該照合対象の特徴点が載っている隆線と前記周囲の特徴点が載っている隆線の関係を変化させて照合を行うことを特徴とする 2 3 に記載の方法。

3 1. 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋とを照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、

(a) 前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、

(b) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の該仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(c) 該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合するステップと、

を備えることを特徴とする方法。

3 2. 前記仮想特徴点に関する情報は、各仮想特徴点に割り当てられた識別子と該仮想特徴点の特徴情報を対応させた形式を有することを特徴とする 3 1 に記載

の方法。

33. 前記照合対象の特徴点から前記周囲の仮想特徴点の載っている隆線までの隆線本数が一致し、かつ、該周囲の仮想特徴点の特徴情報が所定の範囲内で一致した場合、前記第1及び第2の指紋に含まれる照合対象の特徴点が同一の特徴点であると判定することを特徴とする31に記載の方法。

34. 前記第1と第2の指紋の前記周囲の仮想特徴点の位置・種類・方向の少なくとも一つが所定の範囲内で一致した時、該第1と第2の指紋の前記照合対象の特徴点の特徴情報が一致したと判定することを特徴とする31に記載の方法。

35. 前記第1と第2の指紋において、前記照合対象の特徴点の位置、及び、方向が所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合には、照合評価の低い一致であるとすることを特徴とする31に記載の方法。

36. 前記第1と第2の指紋において、前記周囲の仮想特徴点の位置、及び方向が所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合には、照合評価の低い一致であるとすることを特徴とする31に記載の方法。

37. 前記仮想特徴点は、実在する特徴点を周辺の隆線に投影して生成することを特徴とする31に記載の方法。

38. 前記仮想特徴点の特徴情報を仮想特徴点の投影もとの特徴点の特徴情報とすることを特徴とする37に記載の方法。

39. 前記第1と第2の指紋において、前記照合対象の特徴点の種類が異なる場合、該照合対象の特徴点が載っている隆線と前記周囲の特徴点が載っている隆線の関係を変化させて照合を行うことを特徴とする31に記載の方法。

40. 取得した第1の指紋と、予め登録されている第2の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法において、

(a) 前記第1と第2の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、

(b) 該第1及び第2の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線及び周囲の仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(c) 該第1の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該

照合対象の特徴点がかっている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合し、該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点がかっている隆線が有する、該照合対象の特徴点がかっている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合することにより、該照合対象の特徴点の一致を判定するステップと、

を備えることを特徴とする方法。

4 1. 前記照合対象の特徴点が位置及び方向に関し、第 1 と第 2 の指紋で所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合、照合結果の評価を低く設定することを特徴とする 4 0 に記載の方法。

4 2. 前記周囲の特徴点、または、前記仮想特徴点の位置及び方向に関し、第 1 と第 2 の指紋で所定の範囲内で一致するが、種類が異なる場合、照合結果の評価を低く設定することを特徴とする 4 0 に記載の方法。

4 3. 第 1 と第 2 の指紋の前記周囲の特徴点、及び、仮想特徴点を混合した組合せについて照合を行うことを特徴とする 4 2 に記載の方法。

4 4. 前記照合対象の特徴点の前記第 1 と第 2 の指紋における一致、前記周囲の特徴点の一致が該照合対象の特徴点について複数生じた場合には、一致の生じた個数に応じて照合結果の評価を高めることを特徴とする 4 0 に記載の方法。

4 5. 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法をコンピュータに実現させるプログラムを記録した記録媒体において、該方法は、

(a) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点がかっている隆線の、該照合対象の特徴点がかっている隆線に対する関係を取得するステップと、

(b) 該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点がかっている隆線が有する、該照合対象の特徴点がかっている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合するステップと、

を備えることを特徴とする、コンピュータ読み取り可能な記録媒体。

4 6. 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋とを照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法をコンピュータに実現させるプログラムを記録した記録媒体において、該方法は、

(a) 前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、

(b) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の該仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(c) 該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合するステップと、

を備えることを特徴とする、コンピュータ読み取り可能な記録媒体。

4 7. 取得した第 1 の指紋と、予め登録されている第 2 の指紋を照合し、指紋の一致・不一致を判定する方法をコンピュータに実現させるプログラムを記録した記録媒体において、該方法は、

(a) 前記第 1 と第 2 の指紋の特徴点に対し、仮想特徴点を生成するステップと、

(b) 該第 1 及び第 2 の指紋において、照合対象の特徴点の周囲の特徴点が載っている隆線及び周囲の仮想特徴点が載っている隆線の、該照合対象の特徴点が載っている隆線に対する関係を取得するステップと、

(c) 該第 1 の指紋において、該周囲の特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の特徴点を用いて照合し、該第 1 の指紋において、該周囲の仮想特徴点が載っている隆線が有する、該照合対象の特徴点が載っている隆線との関係と同じ関係を、該第 2 の指紋において、照合対象の特徴点に対して有している周囲の仮想特徴点を用いて照合することにより、該照合対象の特徴点の一致を判定するステップと、

を備えることを特徴とする、コンピュータ読み取り可能な記録媒体。

【0 1 4 0】

【発明の効果】

隆線でつながれている特徴点のネットワークは、指紋がひずんだり伸び縮みしたり、一部が欠けても、そのネットワーク構造は不変である。そのため、本発明によれば、指紋の隆線構造と特徴点の位置関係を用いて指紋の照合を行うことで、高い照合性能が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図 1】

特徴点の方向の定義を説明する図である。

【図 2】

本発明の注目特徴点の第 1 の実施形態の照合方法を説明する図（その 1）である。

【図 3】

本発明の注目特徴点の第 1 の実施形態の照合方法を説明する図（その 2）である。

【図 4】

第 1 の実施形態におけるデータ構造を示す図である。

【図 5】

第 1 の実施形態の処理を示すフローチャート（その 1）である。

【図 6】

第 1 の実施形態の処理を示すフローチャート（その 2）である。

【図 7】

第 1 の実施形態の処理を示すフローチャート（その 3）である。

【図 8】

第 1 の実施形態の処理を示すフローチャート（その 4）である。

【図 9】

本発明の特徴点照合方法の第 2 の実施形態を示す図（その 1）である。

【図 1 0】

本発明の特徴点照合方法の第 2 の実施形態を示す図（その 2）である。

【図 1 1】

指紋照合法の第 1 及び第 2 の実施形態を実現する装置の機能ブロック図である。

【図 1 2】

図 1 1 の装置の動作手順を示すフローチャートである。

【図 1 3】

仮想特徴点（投影特徴点）の例を示す図（その 1）である。

【図 1 4】

仮想特徴点（投影特徴点）の例を示す図（その 2）である。

【図 1 5】

データ構造の模式的例を示す図である。

【図 1 6】

特徴点の種類が変遷した場合の第 4 の実施形態について説明する図である。

【図 1 7】

特徴点の種類の変遷の別の例を示した図である。

【図 1 8】

データ構造の例を示す図である。

【図 1 9】

注目特徴点の種類が変遷した様子を示す図である。

【図 2 0】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理のフローチャート（その 1）である。

【図 2 1】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理のフローチャート（その 2）である。

【図 2 2】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理のフローチャート（その 3）である。

【図 2 3】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理のフローチャート（その 4）である。

【図 2 4】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理のフローチャート（その 5）である。

【図 2 5】

連鎖照合を説明する図（その 1）である。

【図 2 6】

連鎖照合を説明する図（その 2）である。

【図 2 7】

第 6 の実施形態である、指紋が連鎖的に照合一致しているかどうかを調べる処理のフローチャートである。

【図 2 8】

第 7 の実施形態を説明する図である。

【図 2 9】

第 3 ～ 第 7 の実施形態を実現する装置の機能ブロック図を示す図である。

【図 3 0】

図 2 9 の装置の動作手順を示すフローチャートである。

【図 3 1】

本実施形態をプログラムで実現する場合に必要とされるハードウェア構成の例を示す図である。

【符号の説明】

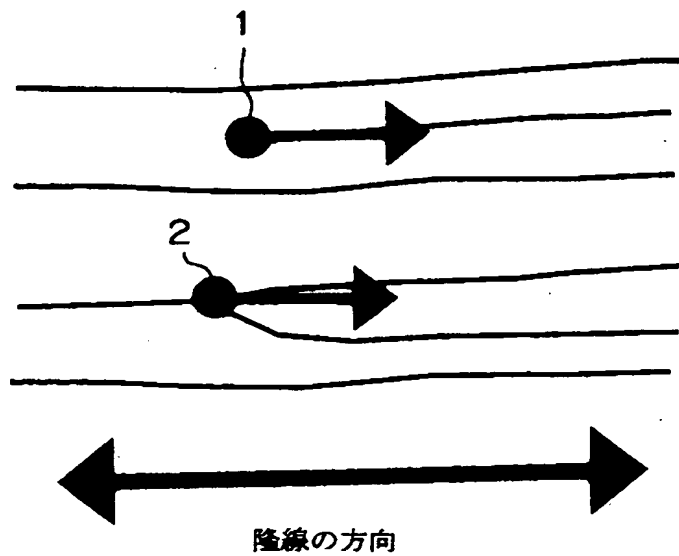
1 0	画像記憶部
1 1	画像細線化部
1 2	画像二値化部
1 3	指紋スキャナ
1 4	指紋中心位置検出部
1 5	特徴点抽出部
1 6	特徴点情報抽出部
1 7	主関係情報抽出部
1 8	指紋情報記憶部
1 9	指紋照合部
2 0	登録指紋情報記憶部
2 1	照合結果表示部

- 1 9 a . 指紋照合部
- 3 0 仮想特徴点生成部
- 3 1 主・副関係情報抽出部

【書類名】 図面

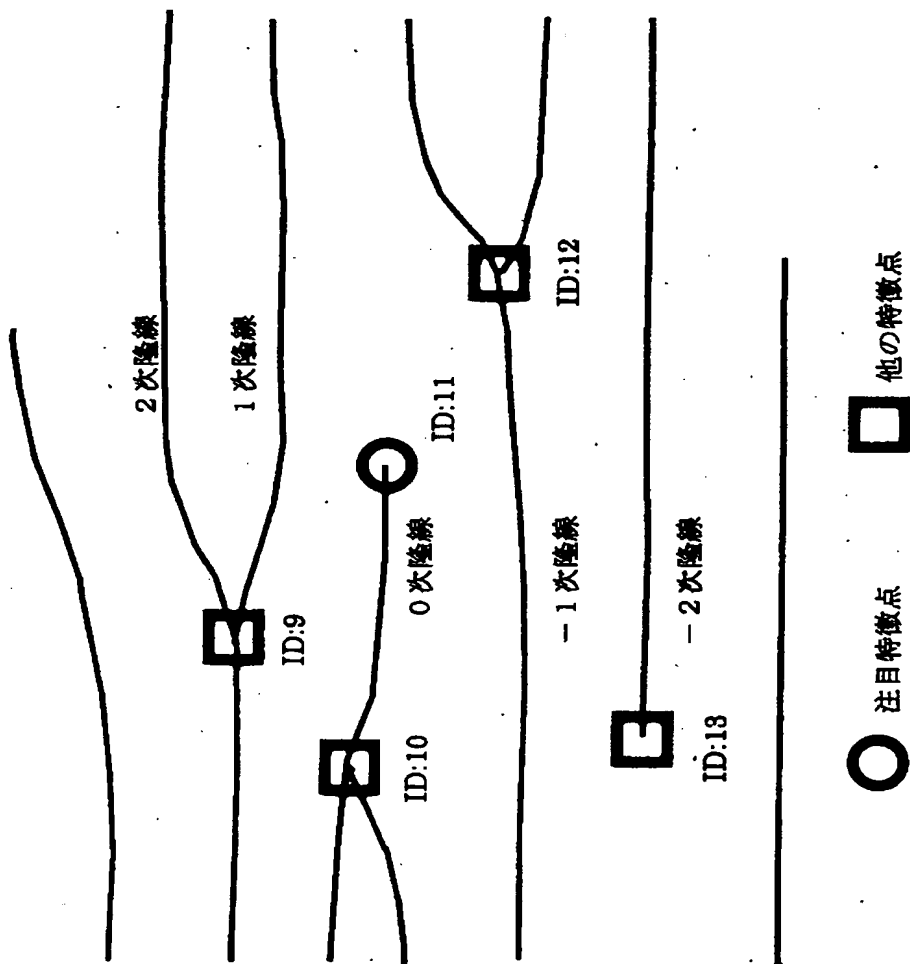
【図 1】

特徴点の方向の定義を
説明する図



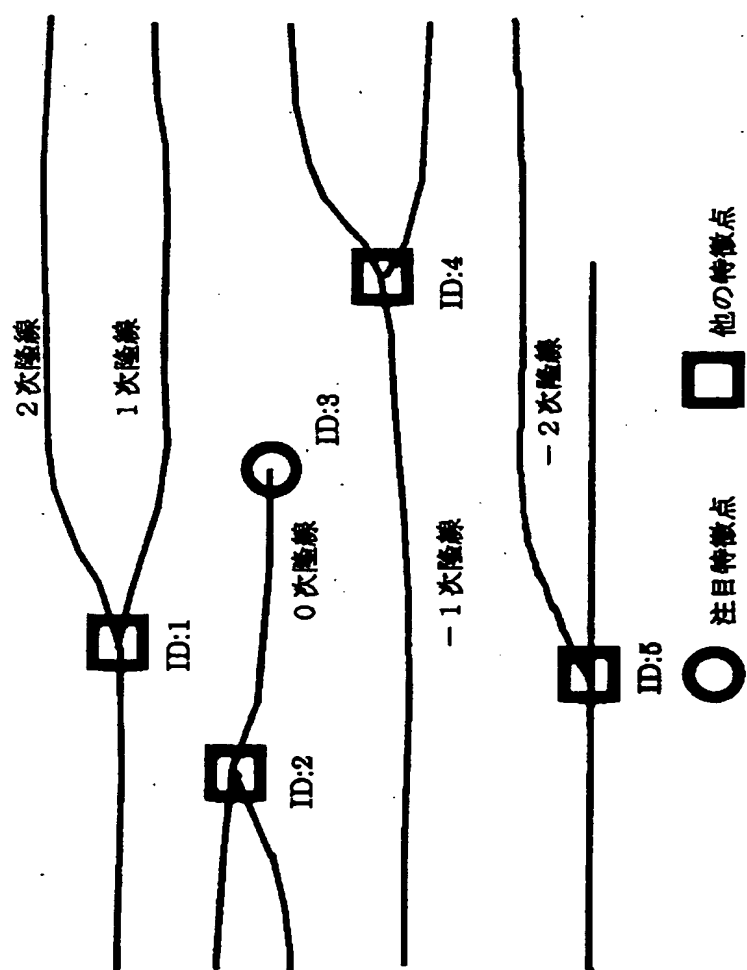
【図 2】

本発明の注目特徴点の
第 1 の実施形態の照合方法を説明する図
(その 1)



【図 3】

本発明の注目特徴点の
第1の実施形態の照合方法を説明する図
(その2)



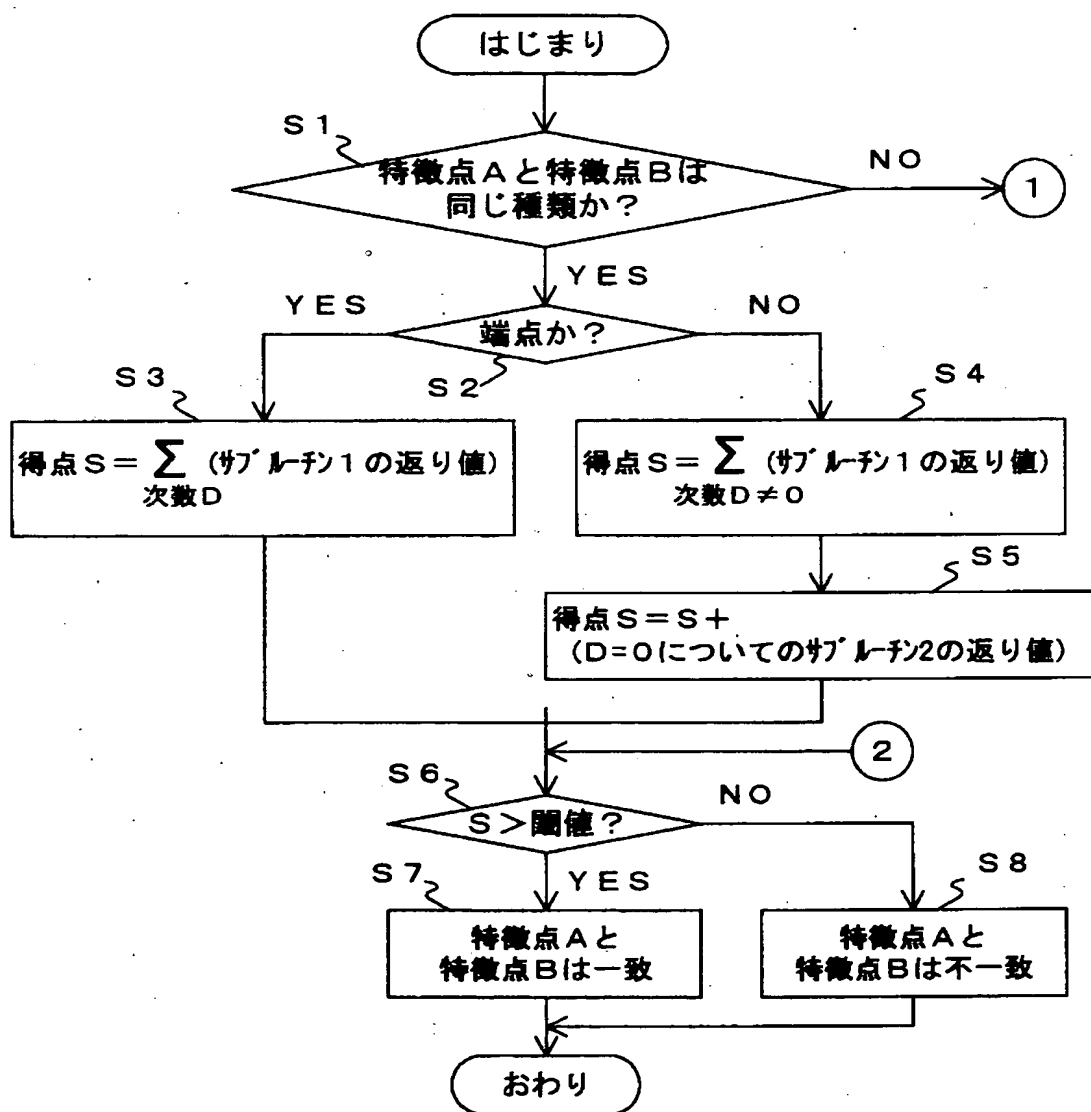
【図 4】

第1の実施形態における
データ構造を示す図

ID 11
位 置
種 類
方 向
0 次 : ID 10 1 次 : ID 9 2 次 : ID 9 -1 次 : ID 12 -2 次 : ID 13
ID 12
位 置
種 類
方 向
0 次 : ----- 1 次 : -----

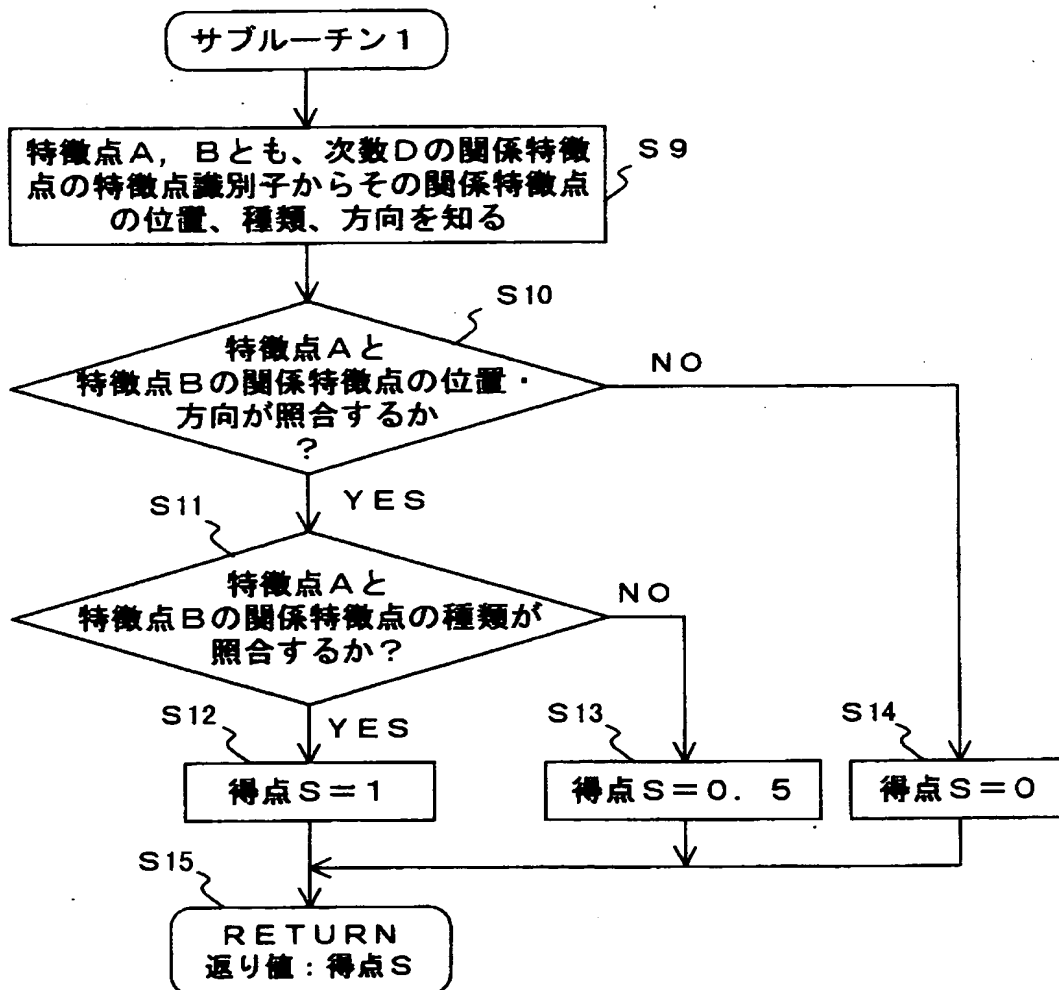
【図 5】

第 1 の実施形態の処理を示すフローチャート（その 1）



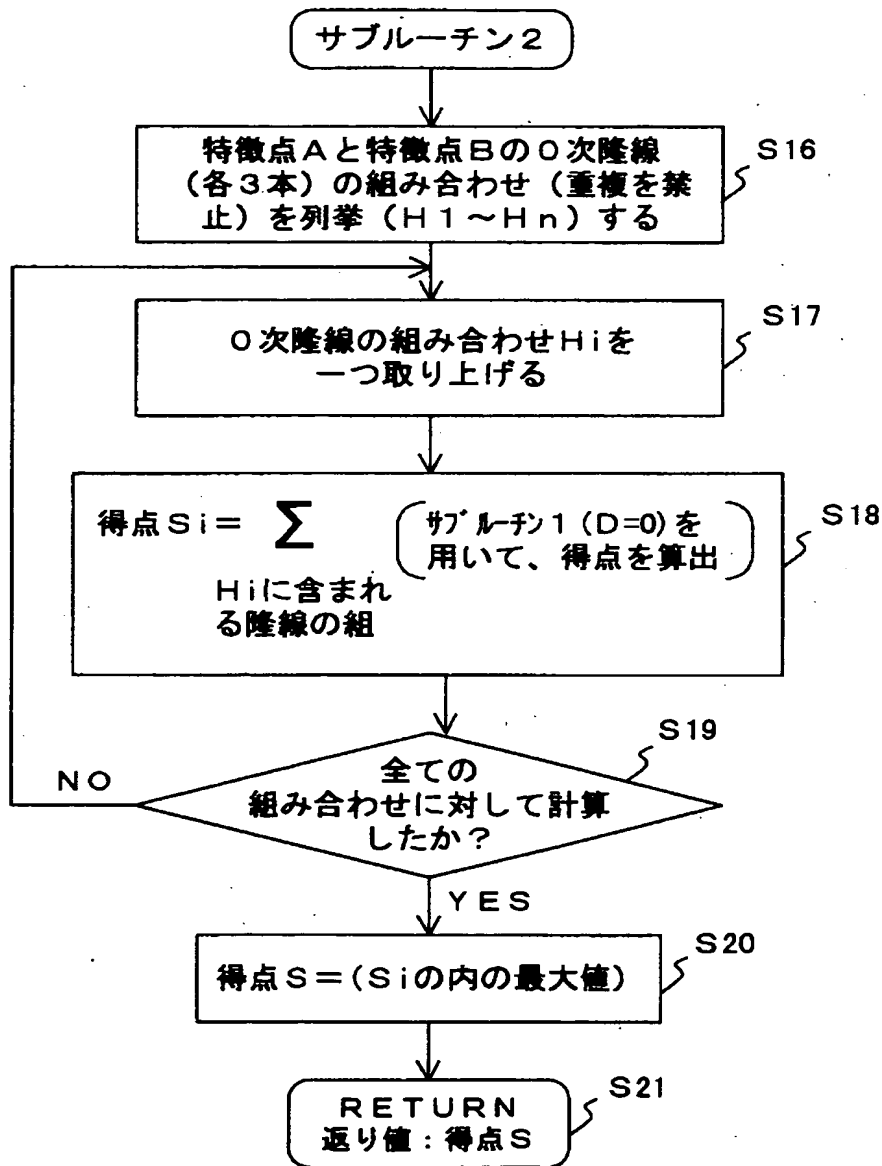
【図 6】

第 1 実施形態の処理を示すフローチャート（その 2）



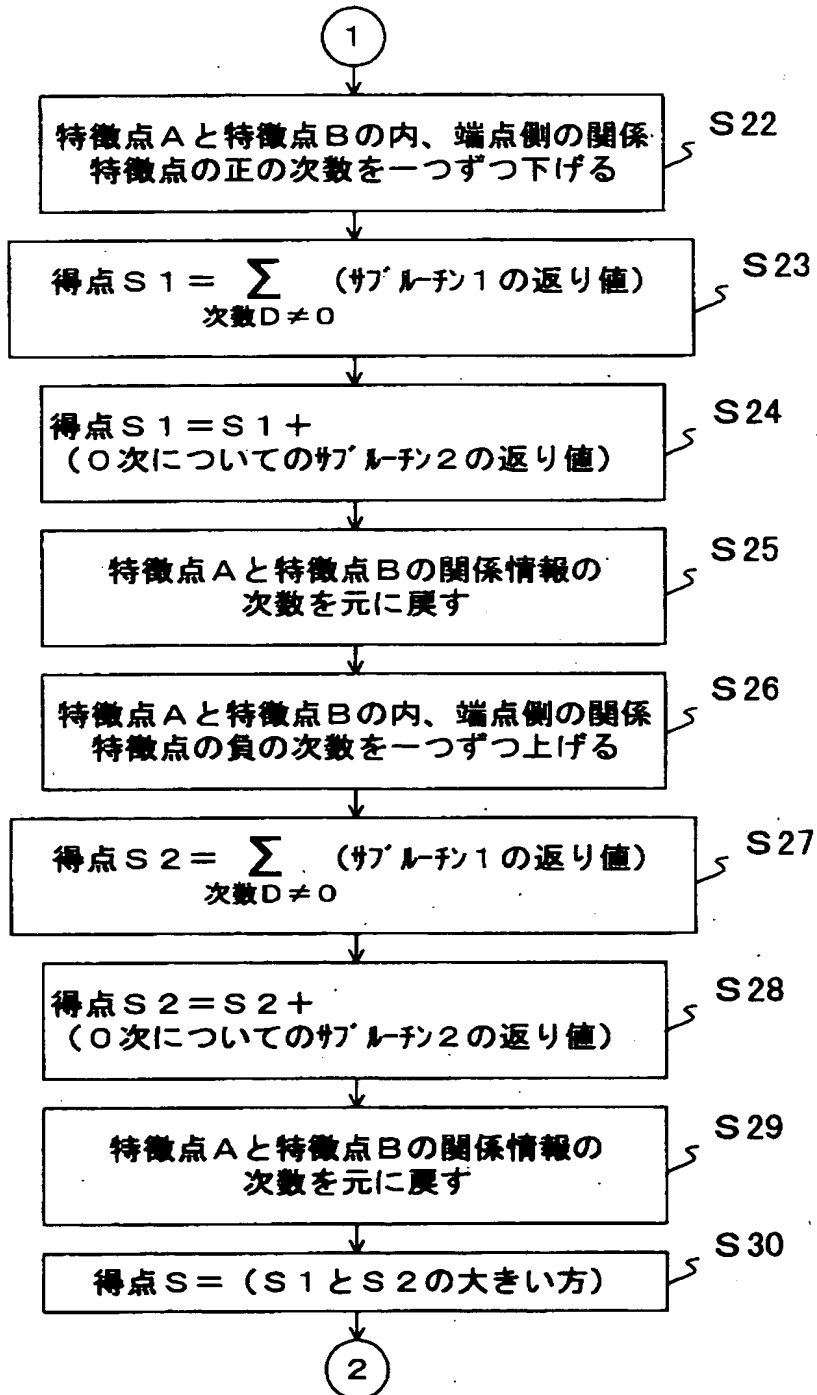
【図 7】

第1実施形態の処理を示すフローチャート（その3）



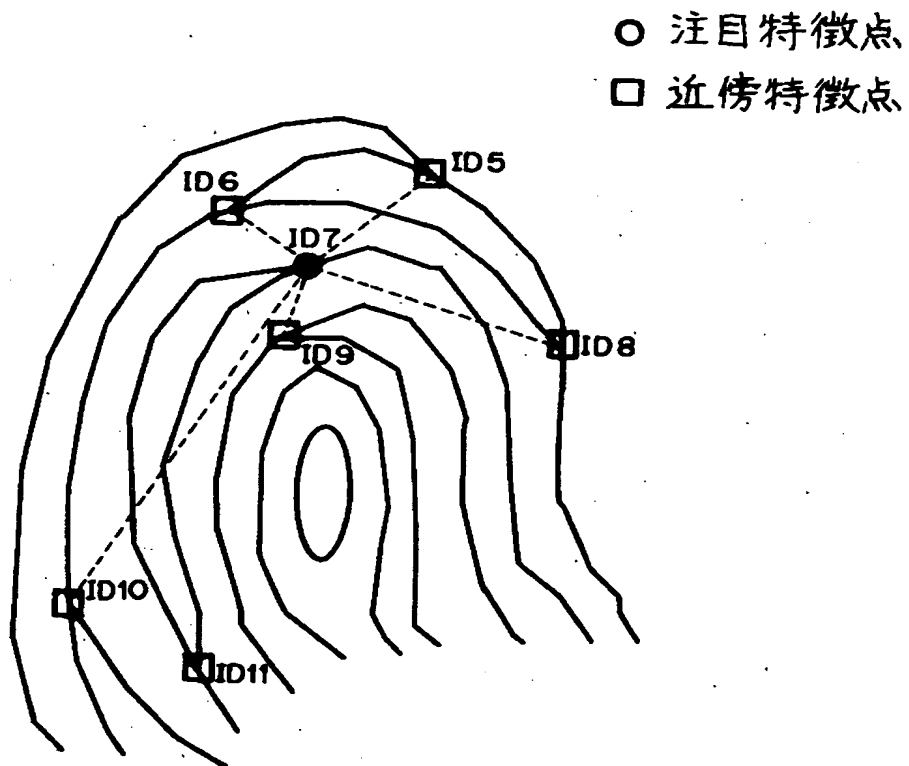
【図 8】

第 1 の実施形態の処理を示す
フローチャート（その 4）



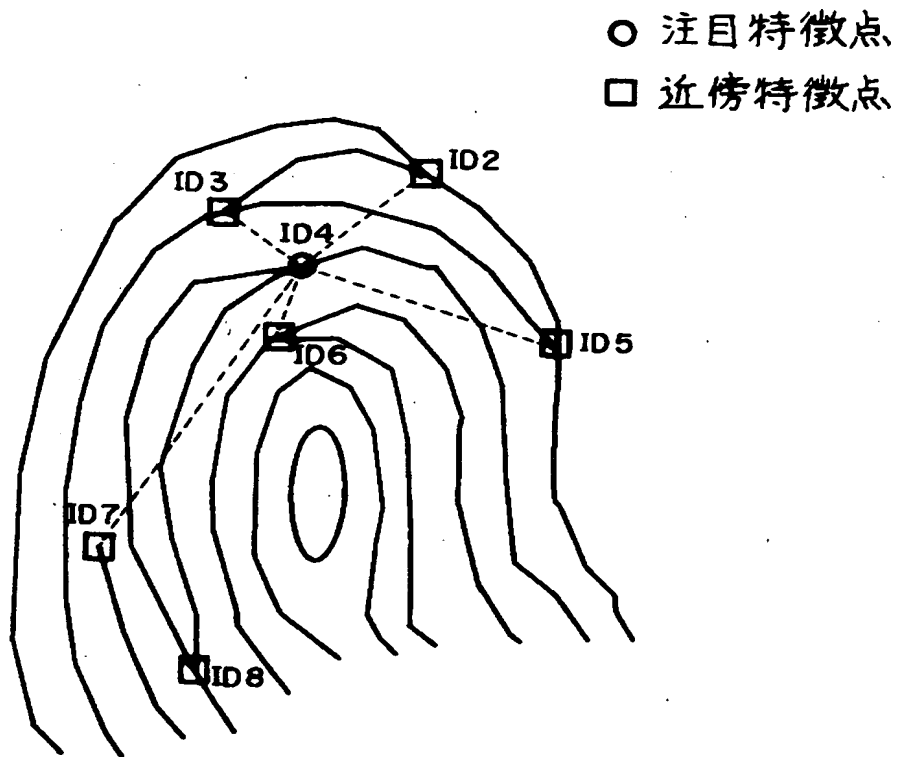
【図9】

本発明の特徴点照合方法の
第2の実施形態を示す図
(その1)



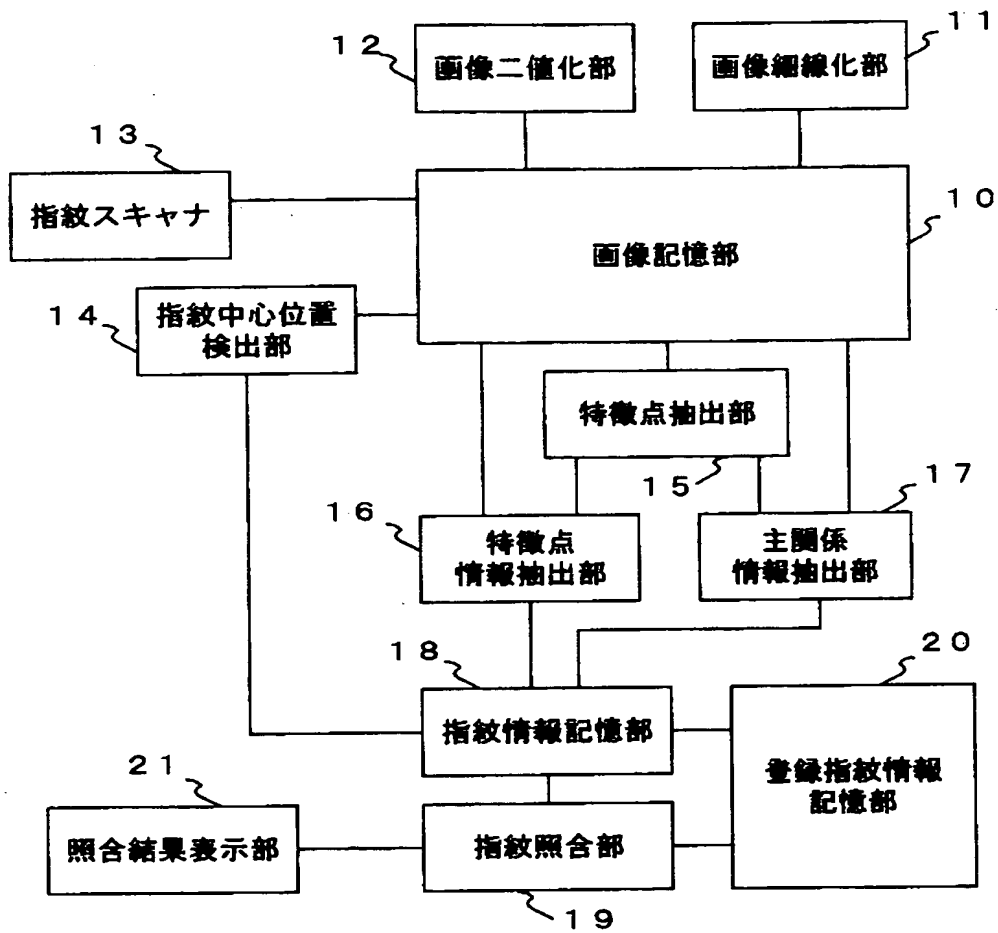
【図 10】

本発明の特徴点照合方法の
第2の実施形態を示す図
(その2)



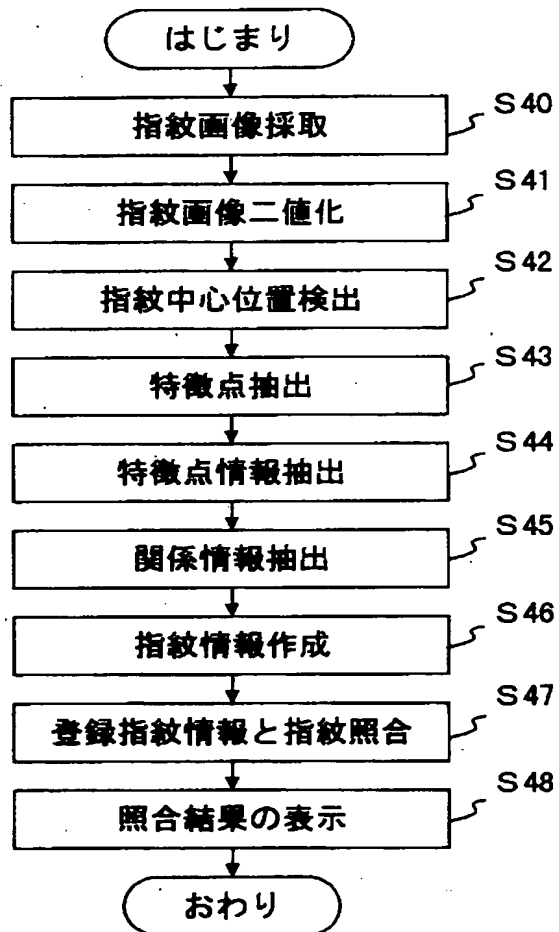
【図 11】

指紋照合法の第 1 及び
第 2 の実施形態を実現する装置の機能ブロック図



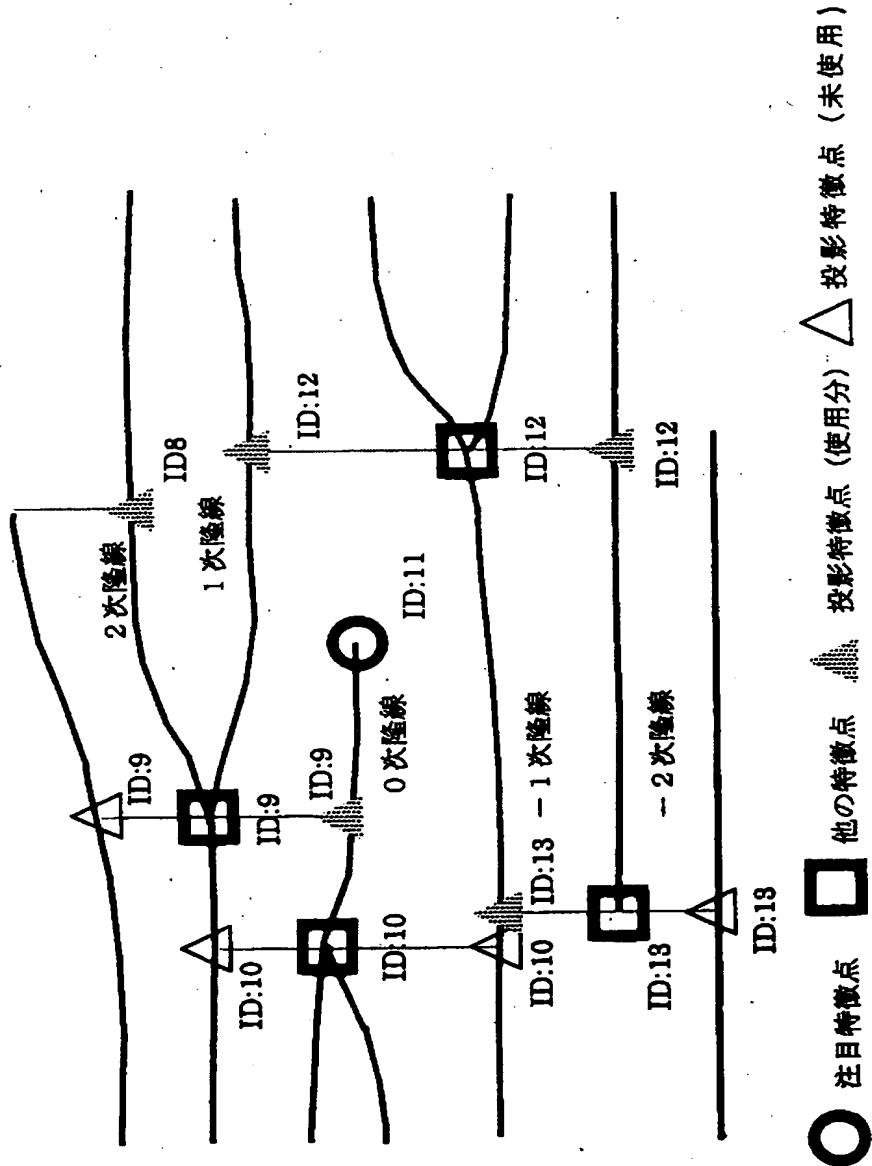
【図 1 2】

図 1 1 の装置の動作手順を示す
フローチャート



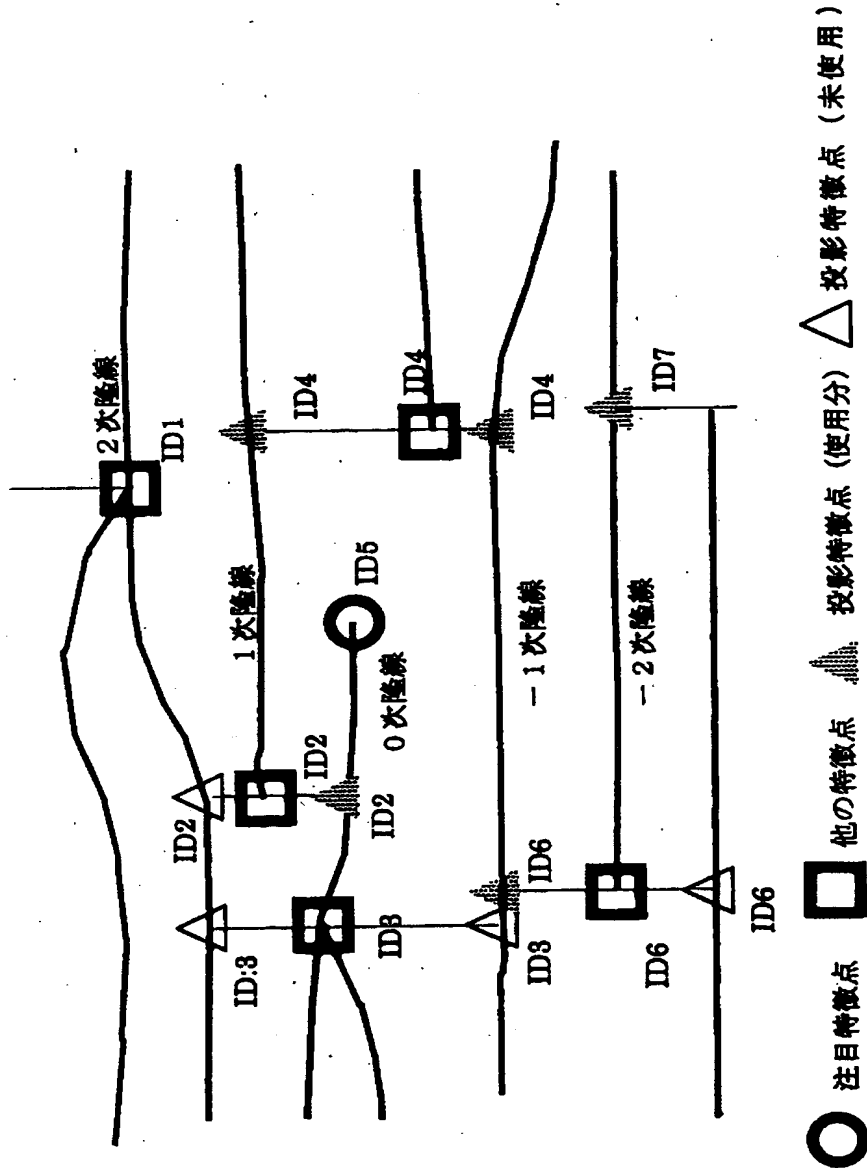
【図 1 3】

仮想特徴点(投影特徴点)の例を示す図
(その 1)



【図 1 4】

仮想特徴点(投影特徴点)の例を示す図
(その 2)



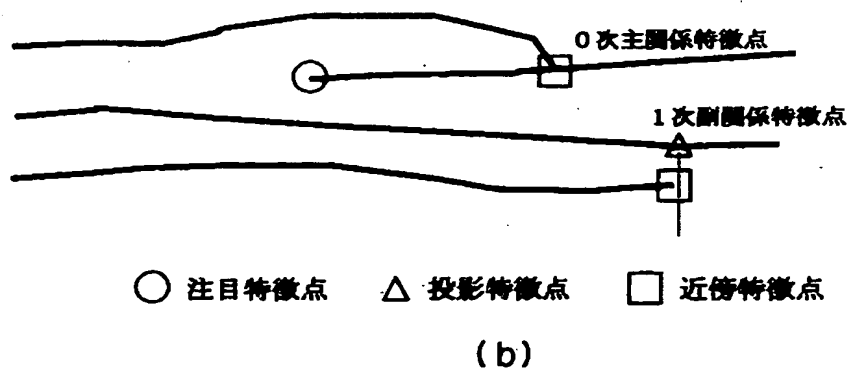
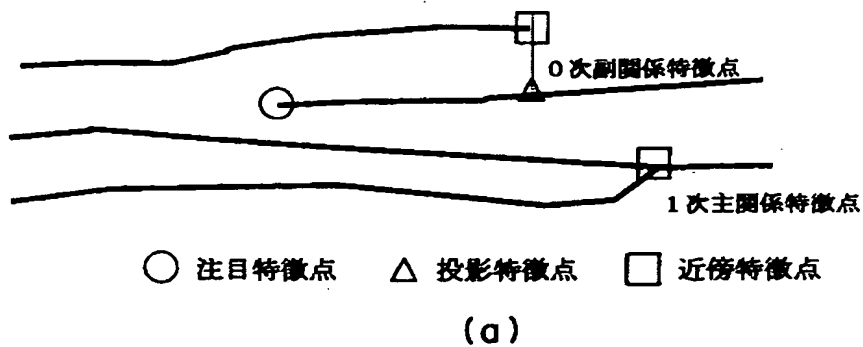
【図 1 5】

データ構造の模式的例を示す図

ID 11
位 置
種 類
方 向
0 次の仮想 : ID 9
1 次の仮想 : ID 12
2 次の仮想 : ID 8
-1 次の仮想 : ID 13
-2 次の仮想 : ID 12
ID 12
位 置
種 類
方 向
⋮

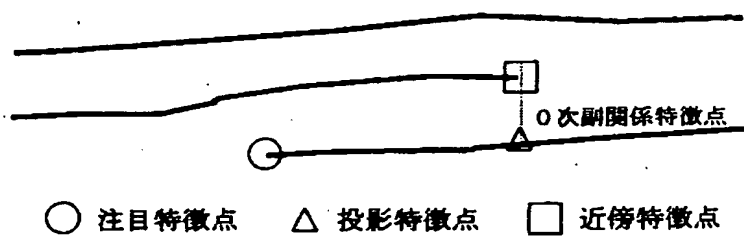
【図 16】

特徴点の種類が変遷した場合の
第4の実施形態について説明する図

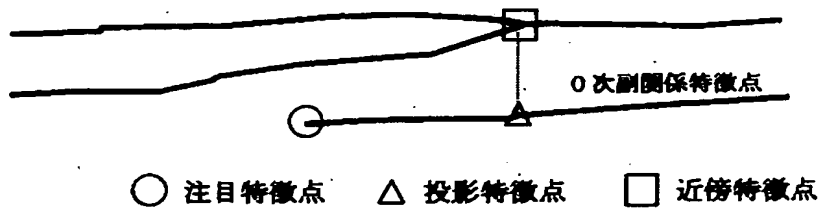


【図 1 7】

特徴点の種類の変遷の
別の例を示した図



(a)



(b)

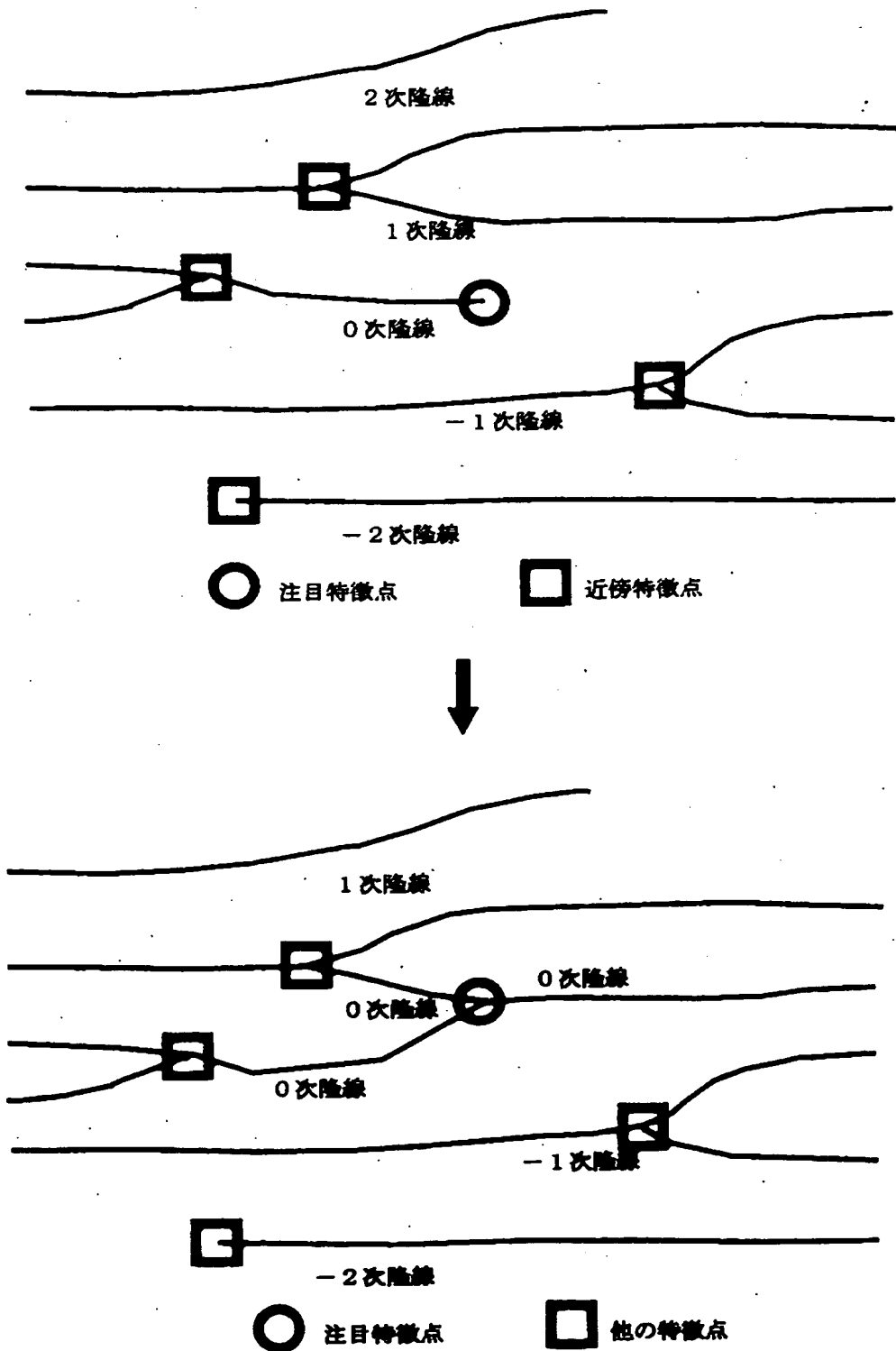
【図 1 8】

データ構造の例を示す図

ID 11
位 置
種 類
方 向
0 次の主 : ID 10 1 次の主 : ID 9 2 次の主 : ID 9 -1 次の主 : ID 12 -2 次の主 : ID 13 0 次の副 : ID 9 1 次の副 : ID 12 2 次の副 : ID 8 -1 次の副 : ID 13 -2 次の副 : ID 12
ID 12

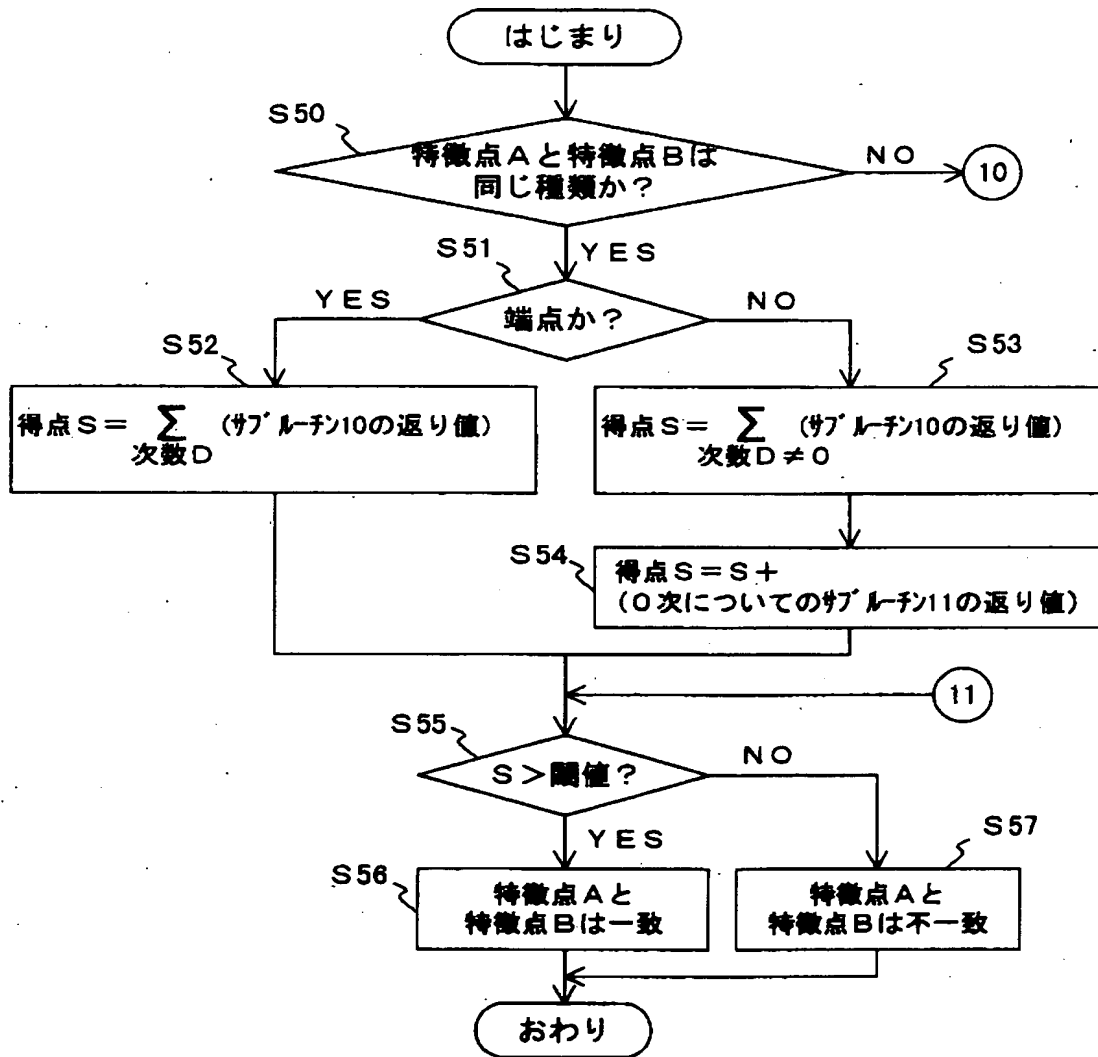
【図 19】

注目特徴点の種類が変遷した様子を示す図



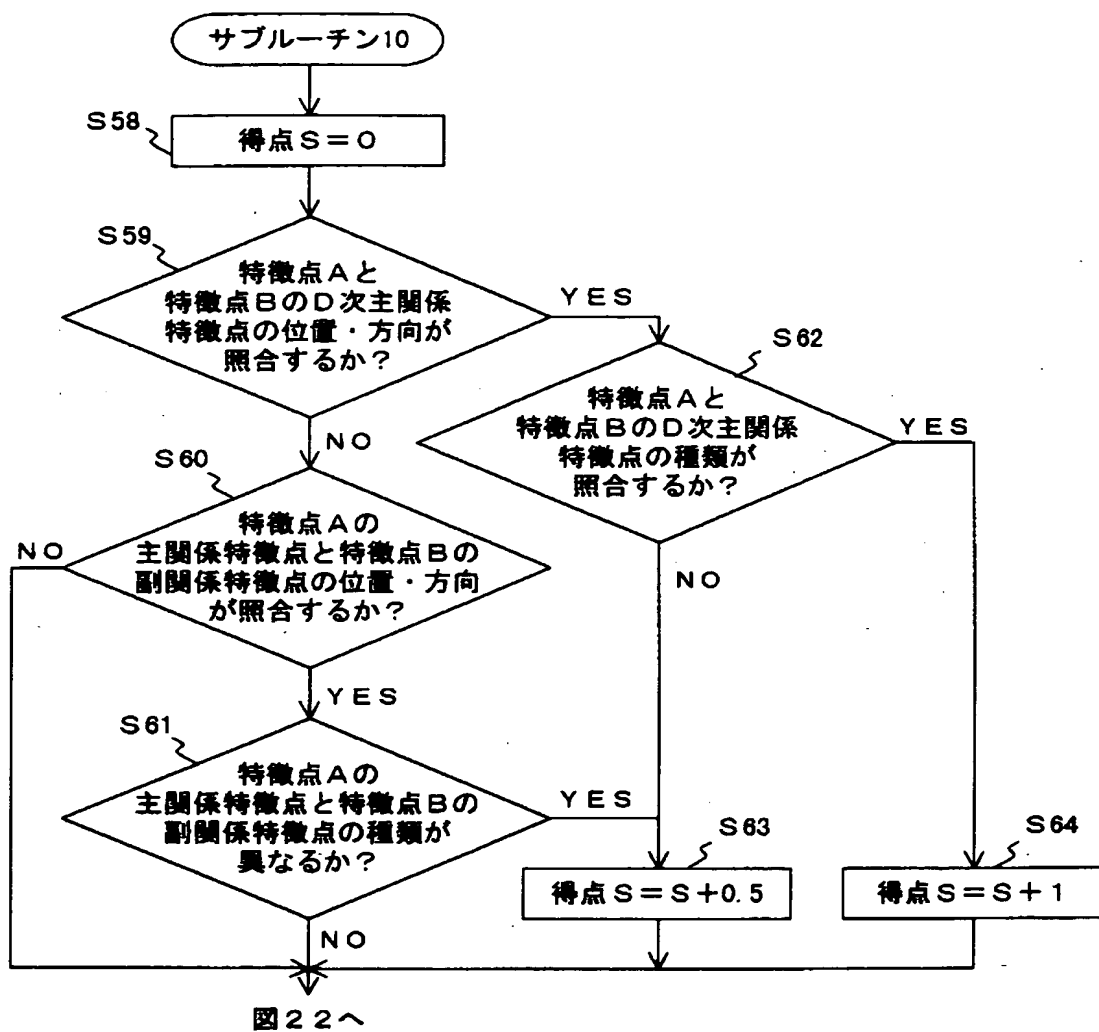
【図 2 0】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理のフローチャート（その 1）



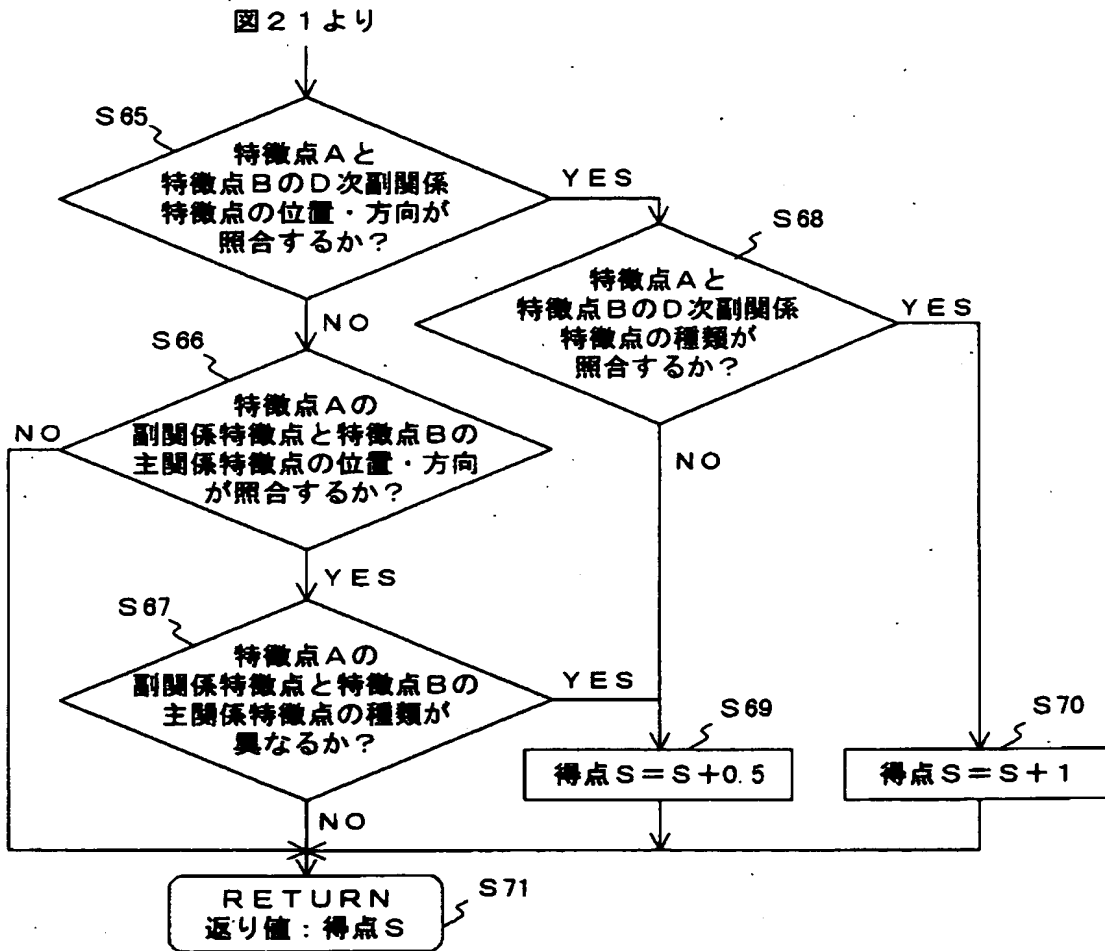
【図 21】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理のフローチャート（その 2）



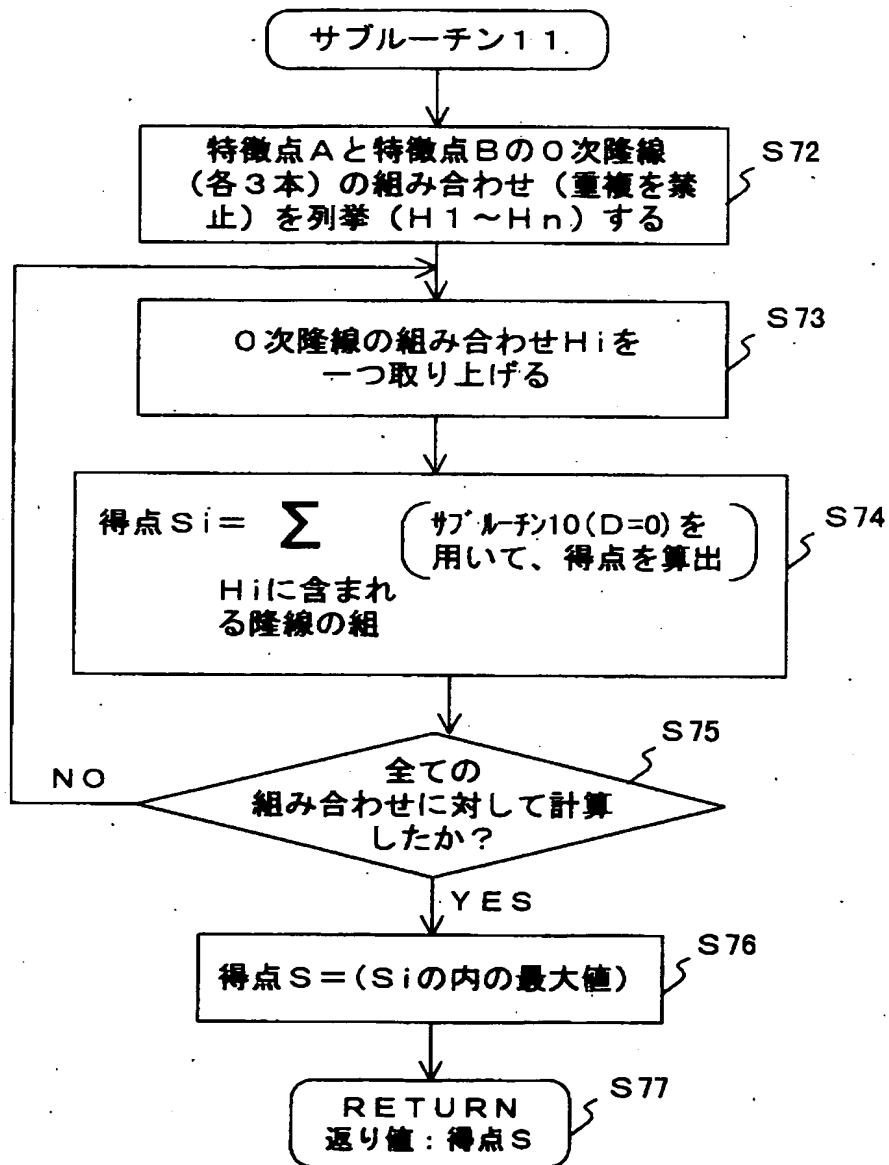
【図 2 2】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理のフローチャート（その 3）



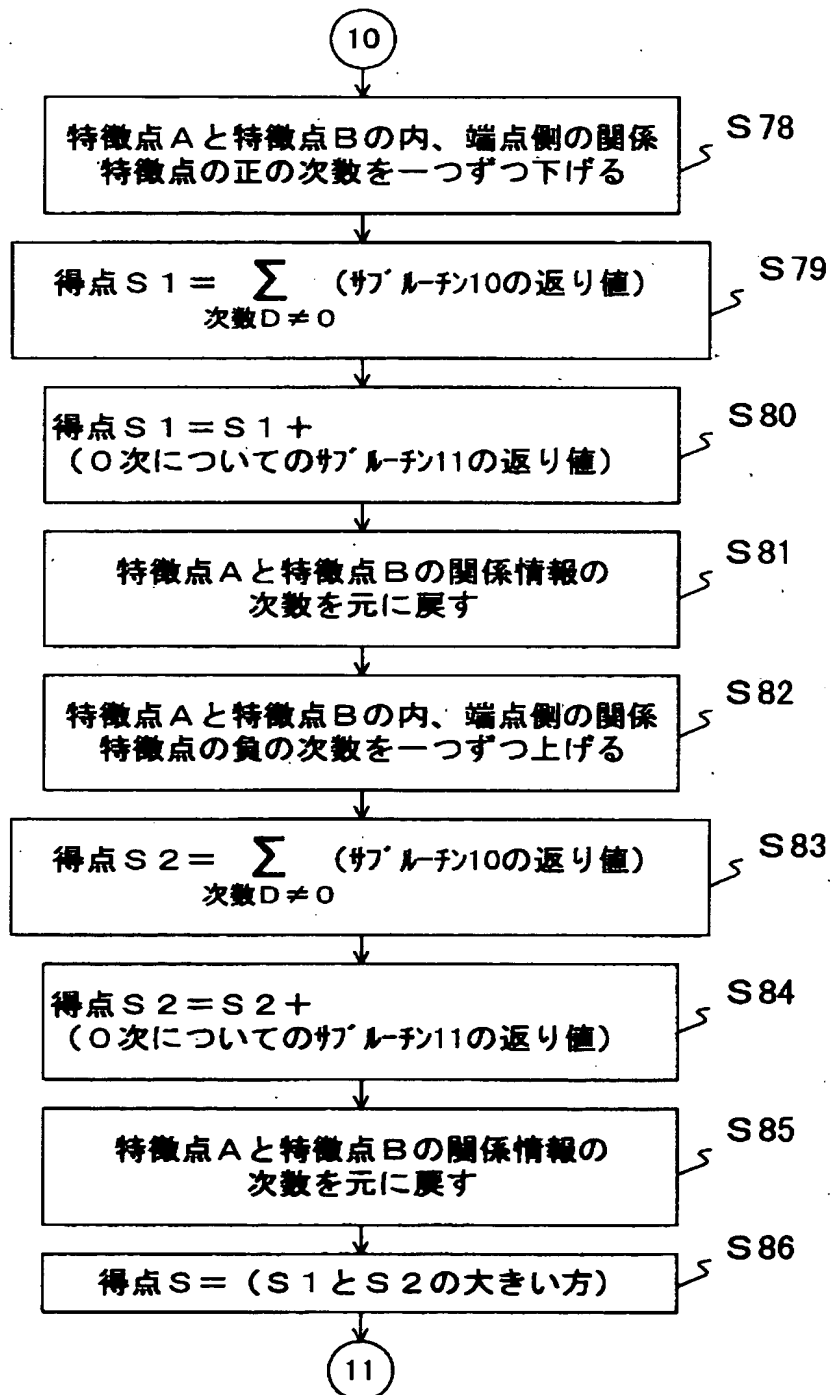
【図 23】

第 4 と第 5 の実施形態に従う処理の
フローチャート（その 4）



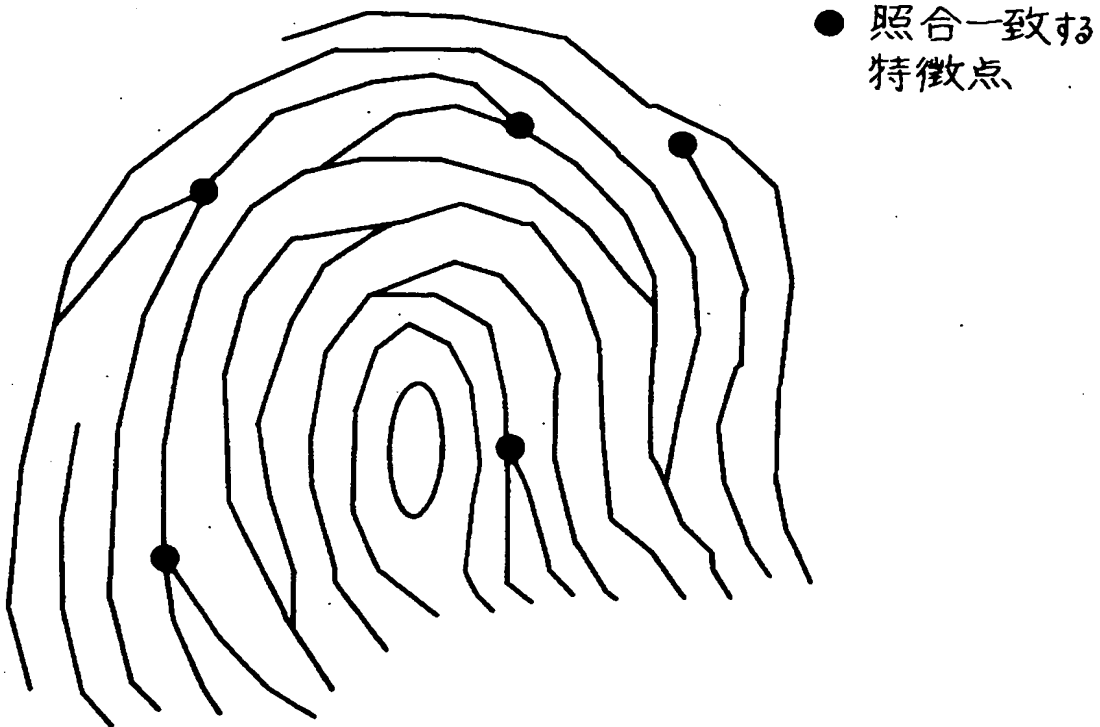
【図 2 4】

第 4 と第 5 の実施形態の処理を示す
フローチャート (その 5)



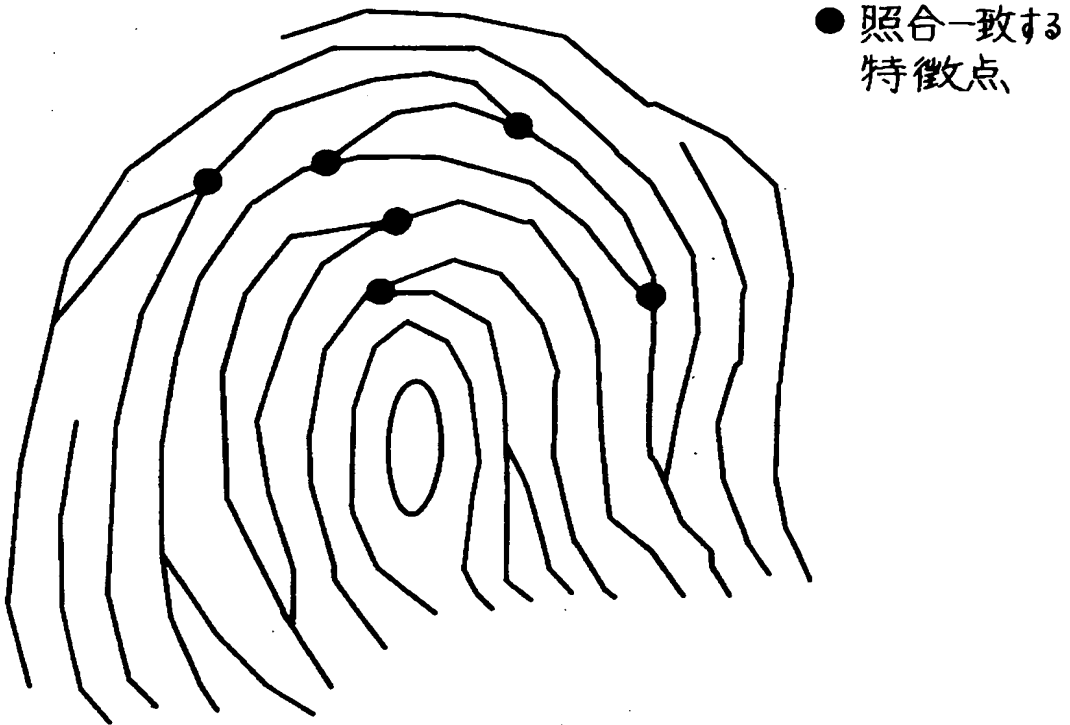
【図 2 5】

連鎖照合を説明する図 (その 1)



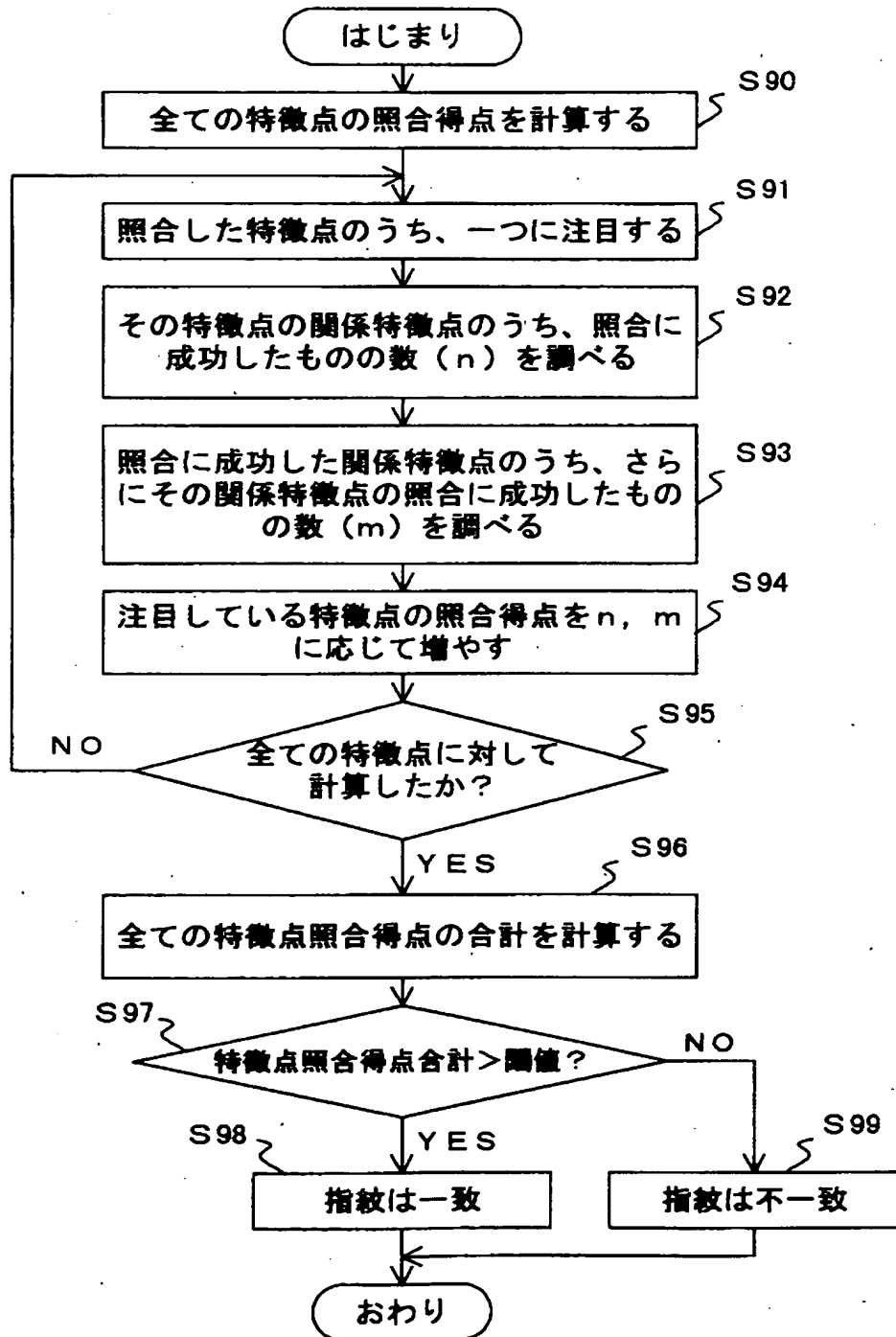
【図 26】

連鎖照合を説明する図 (その2)



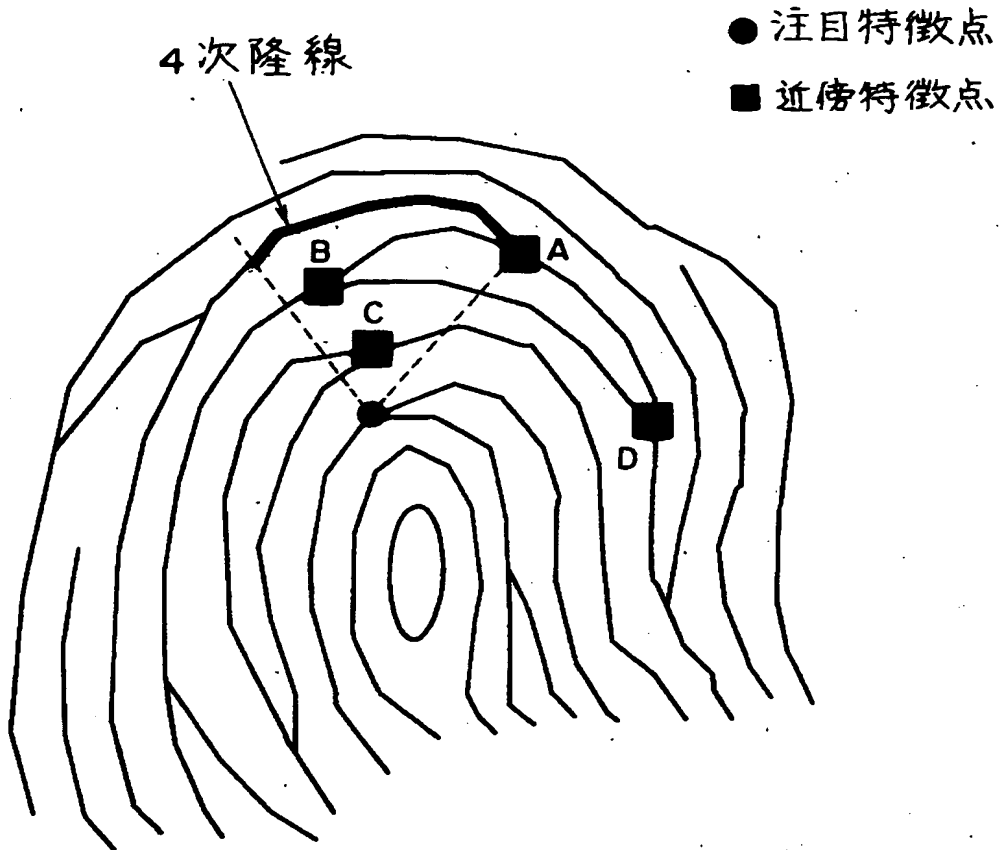
【図 27】

第6の実施形態である、指紋が連鎖的に照合一致しているかどうかを調べる処理のフローチャート



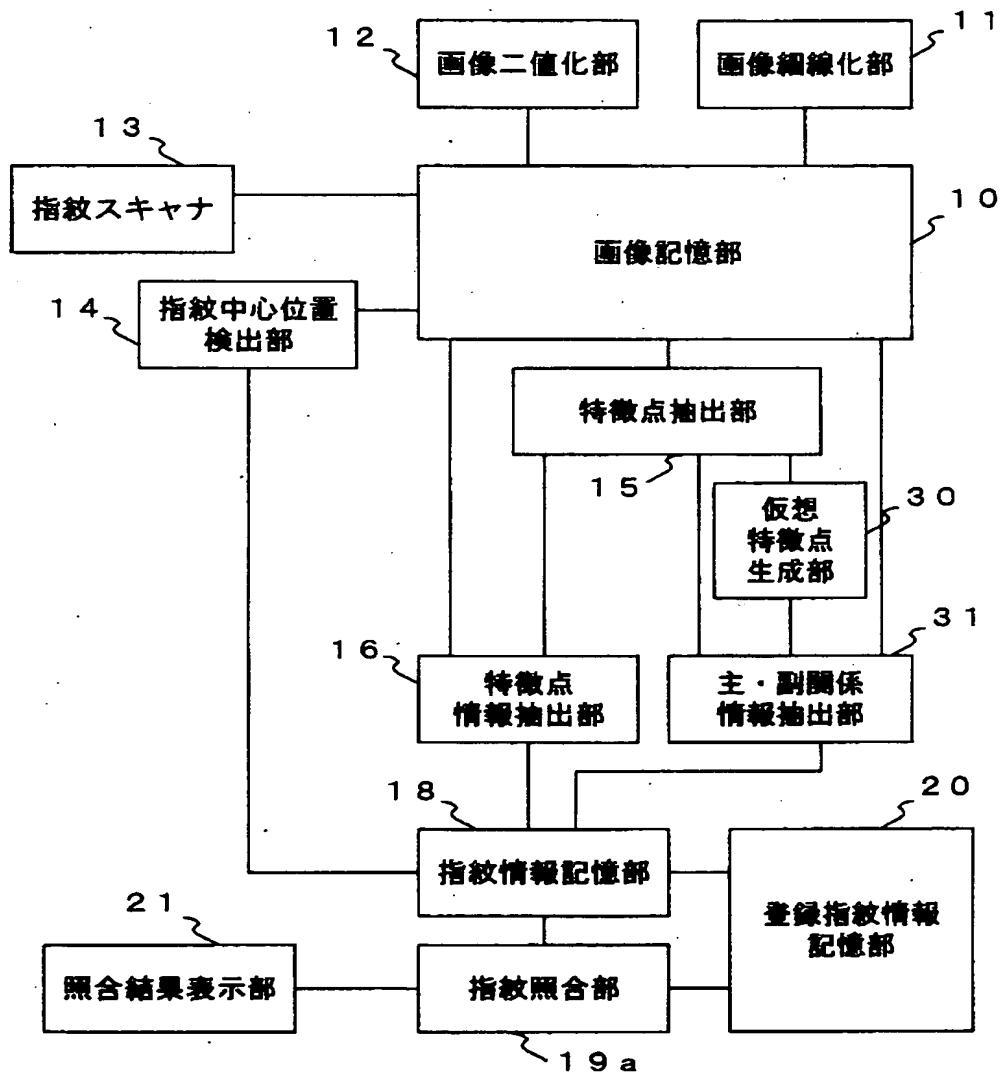
【図 2 8】

第 7 の実施形態を説明する図



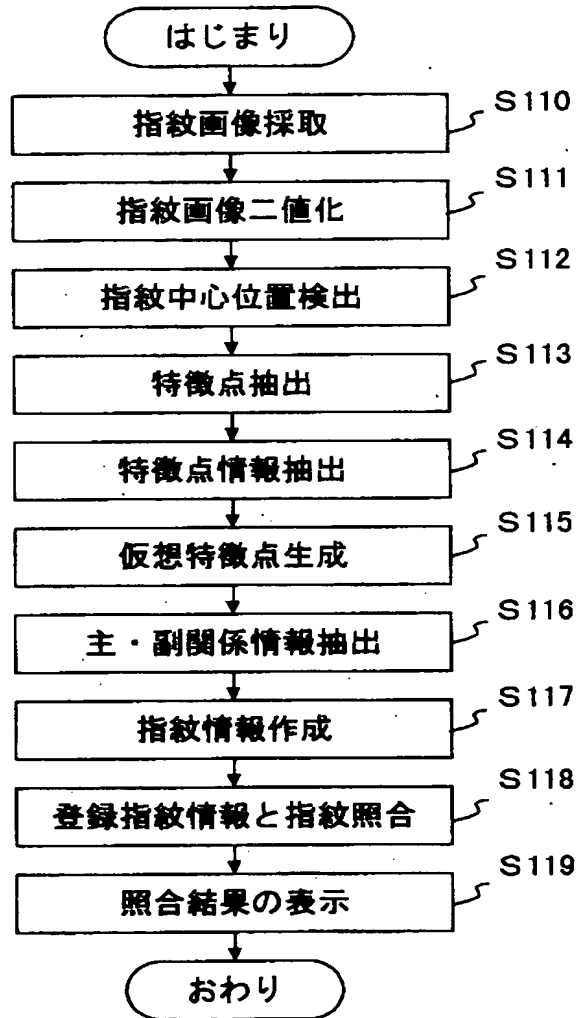
【図 2 9】

第 3 ～ 第 7 の実施形態を
実現する装置の機能ブロック図を示す図



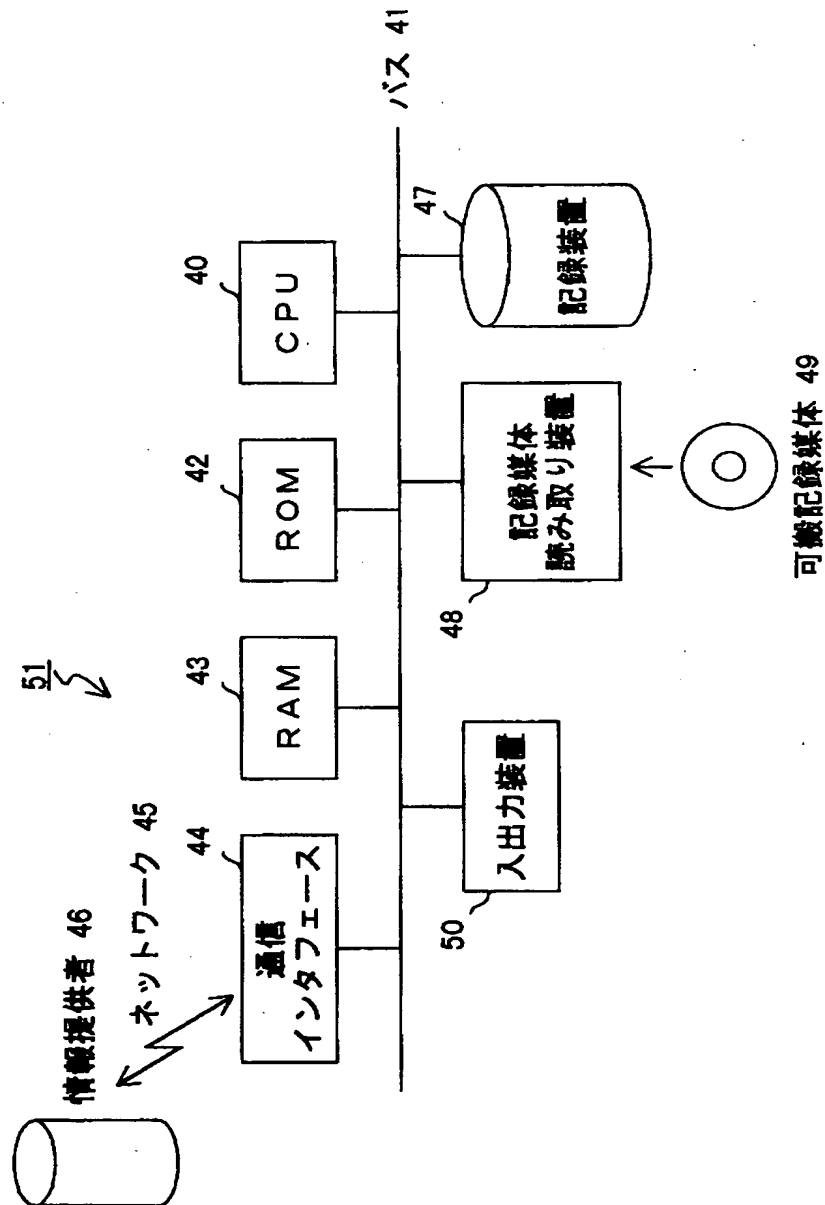
【図 3 0】

図 2 9 の装置の動作手順を示す
フローチャート



【図 31】

本実施形態をプログラムで実現する場合に
必要とされるハードウェア構成の例を示す図



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 より信頼性の高い指紋照合装置及びその方法を提供する。

【解決手段】 指紋画像を従来の方法により細線化した後、特徴点を検出する。特徴点には、それぞれ I D が付され、各特徴点の有する情報が管理される。今、照合すべき注目特徴点の情報には、自身の位置、種類、方向の他に、周囲の特徴点が、注目特徴点の隆線位置からどの関係にある隆線に存在するかを示す情報が格納される。そして、注目特徴点の自身の情報を照合すると共に、周囲の特徴点を、注目特徴点の隆線位置と同じ関係にある隆線に載っている特徴点についても照合を行う。また、注目特徴点、周囲の特徴点のいずれも、位置、方向が一致し、種類のみが異なる場合には、得点を下げて照合一致度を表す得点とする。そして、これらの周囲の特徴点の照合結果を得点として得て、閾値以上であるか否かを判断することによって注目特徴点が一致するか否かを判断する。

【選択図】 図 2

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号 [000005223]

1. 変更年月日 1996年 3月26日

[変更理由] 住所変更

住 所 神奈川県川崎市中原区上小田中4丁目1番1号

氏 名 富士通株式会社